

可达半径1388 mm / 手腕可搬运质量10 kg

配置紧凑可折叠型手臂，可轻松“嵌入”狭小的喷房；
末端负载10kg，胜任各种类型车门的开闭操作；
内置外围设备I/O点，易于集成，编程简单；
支持扩展联动附加轴；
中国防爆认证，可用于1区气体及21区粉尘危险作业环境。

适用于汽车整车喷涂的场景。

适用于汽车行业。



埃夫特智能机器人股份有限公司
EFORT Intelligent Robot Co., Ltd.
公司热线: 400-052-8877
公司地址: 中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号
WWW.EFORT.COM.CN



扫码查看说明书

手腕可搬运质量		10 kg	
可达半径		1388 mm	
重复定位精度		±0.15 mm	
各轴运动范围 & 最大单轴速度		各轴运动范围	最大单轴速度
	J1	±165°	170°/sec
	J2	±165°	180°/sec
	J3	0-400 mm	780mm/s
末端容许力矩		容许水平力矩:≤300 N	
		容许竖向力矩:≤300 N	
		末端负载最大偏心距:180 mm	

Technical drawing of the R1388 robot arm, showing side and top views with dimensions.

Side View Dimensions:

- Overall height: 1431.39
- Height from base to elbow: 668.32
- Height from elbow to wrist: 763.07
- Wrist height: 400mm (labeled as 行程400mm)
- Base width: 614.6
- Elbow offset: 70.7

Top View Dimensions:

- Reach: R1388
- Shoulder offset: R865
- Elbow offset: R290
- Angles: 150°, 165°, 150°, 165°

*最终解释权归埃夫特智能机器人股份有限公司所有,如有更新,恕不另行通知。

结构		3轴串联多关节
安装方式		地面、导轨
防护等级	本体	IP 65
	控制柜	IP 54
防爆等级	气体	Ex db ib pxb IIC T4 Gb
	粉尘	Ex ib pxb tb IIIC T135°C Db
使用条件	工作电压	三相AC400V(±10%)
	电源容量	5.0 kVA
	温度	0~45 °C
	湿度	RH≤80% (无结露)
质量	本体	225 kg
	电柜	140 kg

[illegible]

项目	标准配置	可选配置	
驱动单元	3轴	3+2轴	
电柜-本体 线缆	静态:8 m	最长:30 m	
	/	拖链线最长:30 m	
示教器线缆	8 m	最长:30 m	
数字量DI/DO	16/16	/	
模拟量AI/AO	/	可增加模拟量硬件模块,最多4路	
现场总线	Ethercat	ProfNet	CCLink
程序容量	1GB	/	
软件包	喷涂工艺包	/	
传送带跟踪	/	可选	
颜色	RAL6018	客订	

相关信息发布时间 2026/03