

제 2021-BO-0158 호



# 안 전 인 증 서

현대로보틱스주식회사

대구광역시 달성군 유가읍 테크노순환로3길 50

위 사업장에서 제조하는 아래의 품목이 산업안전보건법 제84조(안전인증) 및 시행규칙 제110조(안전인증 심사의 종류 및 방법) 제4항(인증서 교부)에 따른 안전인증 심사 결과 안전·보건 기준에 적합하므로 안전인증표시의 사용을 인증합니다.

| 품 목                                                      |                                                                                                                        |
|----------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 방폭구조 전기기계·기구(Painting Robot Manipulator with Purge Unit) |                                                                                                                        |
| 형식·모델/용량·등급/인증번호                                         |                                                                                                                        |
| 형식·모델                                                    | 인 증 번 호                                                                                                                |
| YP015A-**1(Hi5a-P20)                                     | 21-AV2BO-0158X                                                                                                         |
| 용량·등급                                                    | Ex ib [ib] px IIB T4                                                                                                   |
| 정 격                                                      | Tamb : 0℃ ~ +40℃(Manipulator), 0℃ ~ +60℃(Purge Unit)<br>Manipulator : 220 Vac, 50/60 Hz / Purge control board = 40 Vdc |

## 인 증 기 준

방호장치 안전인증 고시(고용노동부고시 제2021-22호)

## 인 증 조 건

압력방폭 유지를 위한 상세 사항과 안전한 사용을 위한 조건은 인증서 뒷면 기재

2021년 07월 06일

한국 산업 안전 보건공단 이사장



제 2021-BO-0158 호



## 인 증 조 건

1. 제조공장 : 대구광역시 달성군 유가읍 테크노순환로3길 50에서 생산하는 제품에 한함
2. 제품개요 : YP015A-\*\*1(Hi5a-P20)는 컨트롤러(Hi5a-P20)의 제어를 받아 동작하는 Manipulator이며 동일형식 인정범위에 따라 작업반경과 마운팅 형식이 세분됨
3. 인증범위 : 세부 모델에 따른 동일형식 범위는 아래와 같음

### YP015A-\*\*1(Hi5a-P20)

- 기본 모델 컨트롤러(Hi5a-P20)
- 마운팅 형식(Mounting type)
  - L : Floor Mounting(작업영역 바닥의 좌측에 Manipulator가 설치됨)
  - R : Floor Mounting(작업영역 바닥의 우측에 Manipulator가 설치됨)
  - WL : Wall Mounting(작업영역 바닥 좌측 벽에 Manipulator가 설치됨)
  - WR : Wall Mounting(작업영역 바닥 우측 벽에 Manipulator가 설치됨)
- 작업반경
  - 22 (2200 mm)
  - 28 (2800 mm)

### 4. 압력방폭 유지를 위한 상세 사항

| YP015A-22*1 |                        | YP015A-28*1 |                       |
|-------------|------------------------|-------------|-----------------------|
| 내용적 :       | 207685 cm <sup>3</sup> | 내용적 :       | 225367cm <sup>3</sup> |
| 에어 공급압력:    | 400 ~ 500 kPa          | 에어 공급압력:    | 400 ~ 500 kPa         |
| 동작압력:       | 1.6 ~ 2 kPa            | 동작압력:       | 1.6 ~ 2 kPa           |
| 최소 양압:      | 200 Pa                 | 최소 양압:      | 200 Pa                |
| 최대 양압:      | 10 kPa                 | 최대 양압:      | 10 kPa                |
| 퍼지 유량:      | 500 리터/분               | 퍼지 유량:      | 500 리터/분              |
| 퍼지 시간:      | 3 분                    | 퍼지 시간:      | 3 분                   |
| 최대 누설 유량:   | 50 리터/분                | 최대 누설 유량:   | 50 리터/분               |

### 5. 안전한 사용을 위한 조건

- 퍼지유닛은 비방폭지역에 설치할 것.