



COLLABORATIVE ROBOT

协作机器人整体解决方案提供商

智能改变世界 协作成就未来



© Aubo Robotics ZH 202606 Catalog

遨博(北京)智能科技股份有限公司
AUBO (BEIJING) ROBOTICS TECHNOLOGY CO., LTD

公司总部:北京市海淀区知春路7号致真大厦C座18层
制造基地:江苏省常州市武进区常武中路18号
山东省淄博市临淄区齐都镇城里街65号
咨询热线:010-88595859
售后服务热线:400 863 5388
邮箱:info@aubo-robotics.cn

免责声明:

- 1.本产品目录内容可能会在不预先通知的情况下有所变更。
- 2.本产品目录为本公司著作物,版权归我司所有,转载或者引用本目录内容请注明来源,未经许可不得随意转载,否则将视为侵权并依法追究法律责任。



扫一扫
关注官方微信订阅号



扫一扫
关注官方抖音号

www.aubo-robotics.cn

智能改变世界 协作成就未来

SMART INNOVATION COLLECTIVE FUTURE

Table of Contents

目录

01 遨博品牌

公司简介	P01
发展历程	P03
资质荣誉	P05

02 研发与售后

产品保障	P06
售后服务	P07

03 产品与解决方案

G系列	P09
iS系列 标准版	P11
iS系列 Pro版	P13
iS系列 防爆版	P15
iS系列 SE版	P17
iS系列 医疗版	P18
控制柜/示教器	P19
场景解决方案	P21
行业案例分享	P27

04 教育与生态

遨博学院	P33
产业生态	P35
全球布局	P37

05 产品参数

外形尺寸图	P39
-------	-----



公司简介 COMPANY PROFILE

遨博智能是全球领先的协作机器人提供商，连续多年领跑国内协作机器人市场。公司集产教研销于一体，拥有完备的协作机器人产品矩阵，实现了伺服电机、减速器、驱动器等核心部件全栈自主研发，自研的ARCS机器人操作系统和ARAL算法库可以在协作机器人、工业机器人、人形机器人等跨平台使用。产品广泛应用于3C、汽车、教育、新零售等众多行业领域，销售和技术支持网络覆盖中国、欧洲、北美、东南亚等50多个国家和地区。依托已有的智能机器人底座技术，遨博智能开发了系列具身智能机器人产品，面向智能制造、医疗健康、智慧生活等场景，打造多模态感知、灵巧操作、精确力控等完整的具身智能机器人产业生态。并以“智能改变世界，协作成就未来”为理念，助力中国成为全球机器人技术创新策源地、高端智造集聚地、集成应用新高地！



立志成为中国乃至全球**杰出的**
协作机器人企业

COMPANY PROFILE 核心团队

魏洪兴 创始人 董事长

国际电机与电器工程师协会会员 (IEEE)
美国计算机学会 (ACM) 会员
全国机器人与机器人装备分技术委员会委员
国家机器人模块化标准工作组组长
承担多项国家863和自然科学基金机器人领域项目
获得省部级奖励5项、北京市科技新星
论文100余篇，专著2部，教材2部



刘大鹏 CEO

杰出企业家、投资专家
多次获评省市级行业领军人物、创新人物、先进个人等荣誉
拥有20余年成熟企业的一线管理经验，帮助企业获得超过600件知识产权授权
先后参与国家科技成果转化引导基金、国家军民融合基金、北京市机器人产业发展投资基金、北京科慧创业投资基金等基金的组建与管理

遨博智能现有员工500余人，技术研发人员超三分之一，其中硕士博士以上人员80余人，并获准设立北京市博士后创新实践基地。团队拥有授权专利近300件，其中发明专利96件；承担、参与国家标准、行业标准制定28项，是全国自动化标准委员会协作机器人工作组秘书处单位；参与科技部国家重点研发计划项目、工信部高质量专项等21项，其中牵头申报10项。



Milestone

发展历程

江苏常州生产基地投产
获批国家高新技术企业
AUBO i5协作机器人批量生产

2016
生产基地投产

通过EN ISO 13849-1:2015 (PL=d, CAT 3) 安全认证
获批国家高端装备制造业标准化单位

2018
通过PL=d, CAT 3安全认证

发布国内首条协作机器人生产协作机器人智能柔性生产线
C系列协作机器人全球发售
获得“中国机械工业科技进步一等奖”

2020
发布首款理疗机器人

海纳系列复合机器人、i20协作机器人全球发售
成立“人民健康系统工程机器人实验室”
荣获“制造业单项冠军示范企业(协作机器人)”

2022
遨博智能海纳面世

AUBO-iS35协作机器人、螺丝锁付机器人重磅发布
产品销量累计突破30000台
开展全球范围内“机器人产品更新置换”行动

2024
产品销量累计突破30000台

2015
公司正式成立

遨博(北京)智能科技有限公司成立
获得6000万天使轮融资
成立美国、德国子公司、深圳、上海办事处
AUBO i5协作机器人全球发售

2017
全面启动全球市场战略布局
中国工程院倪光南院士应邀担任遨博智能首席科学家
获得6000万A轮融资
新品i3、i7、i10协作机器人全球发售
产品通过欧盟CE、北美NRTL、韩国KCs、中国CR认证

2019
承担国家重点研发计划
牵头成立“国家标准委员会协作机器人工作组”
承担两项“智能机器人”国家重点研发计划
遨博智能i16协作机器人全球发售

2021
销量突破10000台
遨博智能淄博制造基地建设并投产
产品通过SEMI S2、洁净度class 5级认证
全球首个以协作机器人为主题的国际期刊Cobot上线
入选专精特新“小巨人”企业

2023
ARCS遨博智能机器人操作系统问世
产品销量累计突破20000台
iS、iH、新C、S系列协作机器人发布
S系列一举斩获国内外五大奖项

2025
年度交付12000台
荣获机械工业科学技术奖一等奖
北京市质量管理提名奖
年度新增重大专项11项



Honors & Certifications

资质荣誉

遨博智能作为协作机器人领域的先驱者，始终专注于协作机器人领域需求，不断提升创新能力，将科研成果推广应用，荣获多项荣誉。

- 制造业单项冠军示范企业
- 国家高新技术企业、专精特新“小巨人”企业
- 国内年度最佳销量(2017/2018/2019/2021年/2022年)*
- IEEE全球最具潜力协作机器人企业
- 中国机械工业科技进步一等奖
- 国家高端装备制造业标准化试点单位(2/98)
- 协作机器人国家标准(GB/T36008-2018)起草单位
- 全国自动化标准委员会协作机器人工作组秘书处单位
- 机器人模块化国际标准 ISO-TC299/WG10专家组成员

知识产权

截至2025年12月

281
有效授权专利

97
授权发明专利

162
授权实用新型专利

80
软件著作权

22
外观专利

Product Guarantee

产品保障

遨博智能致力为客户提供安全、可靠的协作机器人产品，产品通过 EN ISO 13849-1:2015(PL=d, CAT 3)、欧盟 CE、北美 NRTL、韩国 KCs、中国 CR、SEMI S2、洁净度class 5级等认证，保障产品全生命周期的安全和可靠性。



国内首家通过PL=d, CAT 3安全认证



ISO 13849-1:2015

ISO/TS 15066:2016

欧盟CE

北美NRTL

协作机器人国标行标制定者

依托突出的研发技术实力及显著的行业地位，遨博智能参与制定机器人国家标准、行业标准28项，其中牵头制定国家标准3项。参与国家重点项目21项，其中牵头国家重点项目10项。

牵头制定国家标准名称

- 《面向人机协作的工业机器人设计规范》GB/T 39402-2020
- 《工业机器人的通用驱动模块接口》GB/T 38560-2020
- 《机器人多维力/力矩传感器检测规范》GB/T 43199-2023

牵头国家重点项目(典型)

- 《协作机器人一体化关节研发及集成验证》
- 《面向汽车典型零部件装配的协作机器人系统应用示范》
- 《复合机器人项目》

.....

28
参与制定国家标准、行业标准28项

3
牵头制定国家标准3项

26
参与国家重点项目26项

12
牵头国家重点项目12项



*数据来源:行业权威媒体

Service and Support

售后服务

行业首家提出“三年质保期”的企业

遨博智能生产基地位于江苏省常州市以及山东省淄博市，年产能达到20000台。
凭借垂直一体化的生产制造能力和完整的产业链配套体系，遨博智能可以按时交付行业领先的优质产品，快速满足客户需求。



售后保障

工业级权限产品质保期三年



一站式

解决方案



在线服务

7*24全天在线



品质保障

检验标准数百项



免费培训

全年数十场



技术支持

百人团队覆盖全国

售后热线

400 863 5388

售后邮箱 | SUPPORT@AUBO-ROBOTICS.CN

如您需要我们的帮助, 请您随时联系我们!

技术支持1:	181 1287 9751
技术支持2:	181 1289 9751
技术支持3:	181 1501 9751



G SERIES COLLABORATIVE ROBOT

G 系列智适应机器人

全新G系列智适应机器人,全关节内置力矩传感器,全系标配IP67防护等级,96V高压平台大幅提升电源效率,降低热损耗。推动机器人从“刚性执行”向“柔性感知”进化

Product Advantages

产品优势

- 01

整臂力感知 全关节力矩传感器精度达5%FS精准捕捉接触力细微变化,提供柔性示教与作业能力,保障打磨、装配等工艺一致性,重载亦有协作安全保障
- 02

高速精密运动 搭载EtherCAT高速总线 and 自研振动抑制算法,1kHz控制频率,微秒级同步时差,重复定位精度±0.05mm,大幅提升重载启停稳定性
- 03

适应严苛环境 机械臂全系标配IP67防护等级,支持宽温运行,无惧切削液喷淋、烟尘高温及冷链低温环境等复杂工况挑战
- 04

高效动力架构 升级至96V重载供电平台,大幅提升电源效率,降低热损耗,保障重载持续稳定输出
- 05

易用灵活部署 安装面更小,线缆可达40m;多种示教终端可选,支持有线、无线双模操作;AuboStudio软件全面兼容鸿蒙与安卓操作系统

Application Fields

应用领域

汽车制造、物流仓储、机械加工、焊接行业等依赖精密力控、高速动态响应与大负载的工业场景。



机械臂型号	G7		G20		G35		G40		G45		G50	
自由度	6		6		6		6		6		6	
最大工作半径	1000mm		1800mm		2100mm		1800mm		2450mm		2200mm	
负载	7kg		20kg		35kg		42kg		45kg		50kg	
重量	21kg		61.8kg		115kg		109kg		146kg		145kg	
安装面直径	ø170mm		ø255mm		ø315mm		ø315mm		ø340mm		ø340mm	
重复定位精度	±0.02mm		±0.05mm		±0.05mm		±0.05mm		±0.1mm		±0.1mm	
工具速度	≤6.69m/s		≤4.31m/s		≤6.4m/s		≤5.4m/s		≤7.6m/s		≤6.9m/s	
平均功率	700W		1200W		1500W		1500W		--		1800W	
峰值功率	1700W		2500W		6000W		6000W		--		4000W	
安装方式	任意角度		任意角度		支持正装、吊装		任意角度		任意角度		任意角度	
防护等级	IP67											
数字I/O	DI*4 / DO*4 (可配置)											
模拟I/O	AI*2											
其他	RS485*1、千兆以太网*1 (支持EtherCAT)											
输出电源	0V/24V, 2A (最大 3A)											
关节运动参数	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度
joint 1	±360°	336°/s	±360°	200°/s	±360°	175°/s	±360°	175°/s	±360°	180°/s	±360°	180°/s
joint 2	±360°	336°/s	±360°	200°/s	±360°	130°/s	±360°	175°/s	±360°	180°/s	±360°	180°/s
joint 3	±165°	360°/s	±165°	270°/s	±165°	200°/s	±165°	200°/s	±165°	228°/s	±165°	180°/s
joint 4	±360°	360°/s	±360°	360°/s	±360°	336°/s	±360°	336°/s	±360°	336°/s	±360°	336°/s
joint 5	±360°	360°/s	±360°	360°/s	±360°	336°/s	±360°	336°/s	±360°	336°/s	±360°	336°/s
joint 6	±360°	360°/s	±360°	360°/s	±360°	336°/s	±360°	336°/s	±360°	336°/s	±360°	336°/s

G系列全系产品即将上市,参数以最终量产版为准。

iS

SERIES
COLLABORATIVE
ROBOT

iS 系列协作机器人 标准版

iS 系列协作机器人 标准版,是面向标准化产线打造的标准型协作机器人产品。硬件配置均衡可靠, 兼顾精度、速度与防护能力, 部署灵活高效, 适配全行业标准化工业自动化场景

Product Advantages

产品优势

- 01

性能提升 重复定位精度±0.02-0.05mm、负载3-35kg、工具速度可达5.9m/s,行业首推35kg负载
- 02

全新设计 负载自重比最高可达1:3, 搭载行业领先控制算法, 运行平稳无抖动。整机全封闭结构, 最高IP67防护等级, 可适应粉尘、潮湿等复杂车间环境
- 03

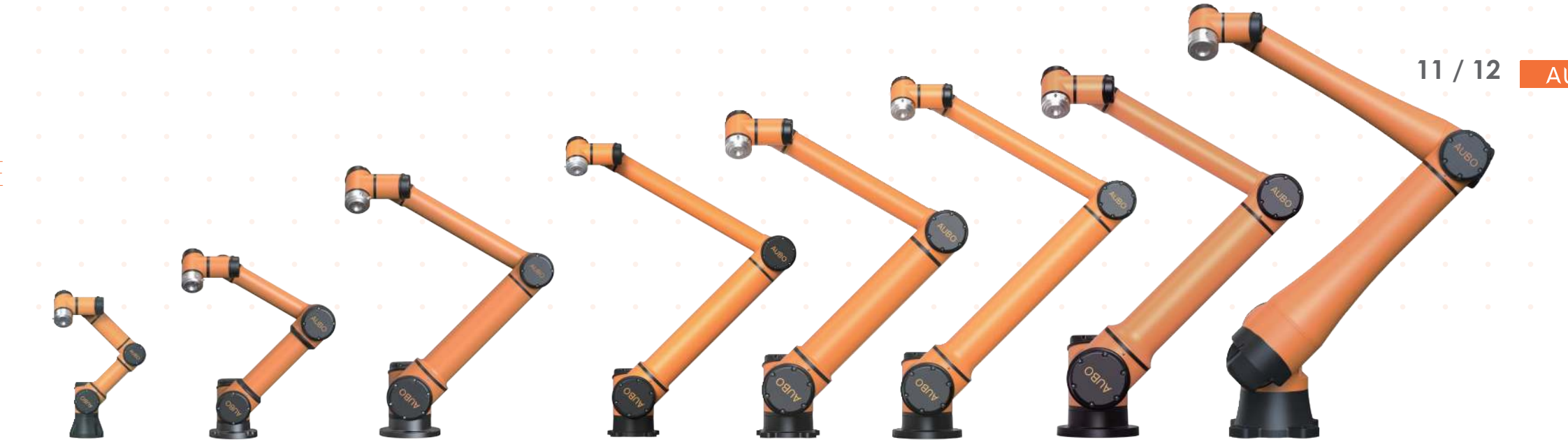
轻巧灵活 全新示教器重量仅有1kg, 全新控制柜20.48L, 占地小巧, 全系标配多功能工具端, 支持无线示教, 操作便捷省力
- 04

易于更换 采用一体化模块化设计, 全系列共有6种规格的标准模块, 可实现快速更换, 维修保养更便捷。标准化模块架构大幅降低备件库存压力, 保障生产连续性

Application Fields

应用领域

广泛适用于3C电子、家电、汽车零部件、五金、食品日化、仓储物流等行业, 可完成上下料、搬运码垛、精密装配、产品检测、打磨、流水线辅助等标准化工序, 适配各类工厂自动化升级改造需求



AUBO-iS3

AUBO-iS7

AUBO-iS10

AUBO-iS16

AUBO-iS20

AUBO-iS20L

AUBO-iS25

AUBO-iS35

机械臂型号	iS3	iS7	iS10	iS16	iS20	iS20L	iS25	iS35
自由度	6	6	6	6	6	6	6	6
最大工作半径	625mm	886.5mm	1300mm	1900mm	1647mm	2000mm	1700mm	2100mm
负载	3kg	7kg	12kg	16kg	20kg	20kg	25kg	35kg
重量	16kg	21.5kg	36kg	64kg	64kg	72kg	75.6kg	172kg
安装面直径	Ø140mm	Ø170mm	Ø218mm	Ø260mm	Ø260mm	Ø282mm	Ø282mm	Ø423mm
重复定位精度	±0.02mm	±0.02mm	±0.03mm	±0.05mm	±0.05mm	±0.05mm	±0.05mm	±0.05mm
工具速度	≤2.5m/s	≤3.6m/s	≤4.5m/s	≤5.9m/s	≤3.7m/s	≤3.8m/s	≤3.2m/s	≤4m/s
平均功率	150W	200W	500W	1000W	1000W	1000W	1000W	2000W
峰值功率	1000W	2000W	2000W	3000W	3000W	3000W	3000W	6000W
防护等级	IP67	IP67	IP67	IP54 (可定制IP67)	IP54 (可定制IP67)	IP54 (可定制IP67)	IP54 (可定制IP67)	IP54 (可定制IP67)
安装方式	任意角度							
数字I/O	DI*4 / DO*4 (可配置)							
模拟I/O	AI*2							
其他	RS485*1							
输出电源	0V/12V/24V, 2A (最大 3A)							

关节运动参数	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度
joint 1	±360°	237°/s	±360°	223°/s	±360°	200°/s	±360°	180°/s	±360°	130°/s	±360°	110°/s	±360°	110°/s	±360°	113°/s
joint 2	±360°	237°/s	±360°	223°/s	±360°	200°/s	±360°	180°/s	±360°	130°/s	±360°	110°/s	±360°	110°/s	±360°	113°/s
joint 3	±156°	237°/s	±162°	223°/s	±165°	237°/s	±165°	237°/s	±165°	237°/s	±165°	237°/s	±165°	237°/s	±165°	123°/s
joint 4	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s
joint 5	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s
joint 6	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	237°/s

iS

SERIES
COLLABORATIVE
ROBOT

iS 系列协作机器人 Pro版

iS 系列协作机器人 Pro版, 是面向全行业复杂工况打造的专业型协作机器人产品。标配入门级六维力传感器, 同时支持选配高性能版本, 核心硬件全域升级、性能行业领先, 可广泛应用于全行业场景

Product Advantages

产品优势

- 01

一体化末端力控 无需外接组件、不占用外部接口; 力控重复精度可达0.5%FS (支持选配0.1%FS), 赋予机器人柔性感知与柔顺作业能力
- 02

速度6.3m/s, 行业领先 核心零部件深度优化, 搭载最新自研加速度自适应算法, 负载自重比最高可达 1:3, 末端速度最高可达 6.3m/s, 处于行业顶尖水准
- 03

集成功控工艺包 软件深度集成功控工艺包, 内置打磨、装配、贴合、力控拖拽等成熟工艺模板, 无需复杂二次开发, 快速落地力控类作业, 缩短项目调试周期
- 04

IP66防护等级 可抵御粉尘、飞溅水汽侵入, 适配油污、多粉尘等恶劣生产环境, 保障设备长期稳定运行

Application Fields

应用领域

精密力控装配、去毛刺打磨、柔性贴合、精密检测、零部件校准、精密搬运, 可覆盖 3C 电子、汽车零部件、五金加工、新能源、科研实验等复杂工况



机械臂型号	AUBO-iS3 Pro	AUBO-iS7 Pro	AUBO-iS10 Pro	AUBO-iS16 Pro	AUBO-iS20 Pro	AUBO-iS20L Pro	AUBO-iS25 Pro
自由度	6	6	6	6	6	6	6
最大工作半径	625mm	886.5 mm	1300mm	1900mm	1647mm	2000mm	1700mm
负载	3kg	7kg	12kg	16kg	20kg	20kg	25kg
重量	16kg	21.5kg	36kg	64kg	64kg	72kg	75.6kg
安装面直径	Ø140mm	Ø170mm	Ø218mm	Ø260mm	Ø260mm	Ø282mm	Ø282mm
重复定位精度	±0.02mm	±0.02mm	±0.03mm	±0.05mm	±0.05mm	±0.05mm	±0.05mm
工具速度	≤2.5m/s	≤4.3m/s	≤6.3m/s	≤6.3m/s	≤5.4m/s	≤4.8m/s	≤4.1m/s
平均功率	150W	200W	500W	1000W	1000W	1000W	1000W
峰值功率	1000W	2000W	2000W	3000W	3000W	3000W	3000W
防护等级	IP66	IP66	IP66	IP54(可定制IP66)	IP54(可定制IP66)	IP54(可定制IP66)	IP54(可定制IP66)
安装方式	任意角度						
数字I/O	DI*4 / DO*4 (可配置)						
模拟I/O	AI*2						
其他	RS485*1						
输出电源	0V/12V/24V, 2A (最大 3A)						

关节 运动参数	运动范围 最大速度	运动范围 最大速度	运动范围 最大速度	运动范围 最大速度	运动范围 最大速度	运动范围 最大速度	运动范围 最大速度
joint 1	±360° 237°/s	±360° 237°/s	±360° 280°/s	±360° 190°/s	±360° 190°/s	±360° 140°/s	±360° 140°/s
joint 2	±360° 237°/s	±360° 237°/s	±360° 280°/s	±360° 190°/s	±360° 190°/s	±360° 140°/s	±360° 140°/s
joint 3	±156° 237°/s	±162° 237°/s	±165° 237°/s	±165° 280°/s	±165° 280°/s	±165° 280°/s	±165° 280°/s
joint 4	±360° 237°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s
joint 5	±360° 237°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s
joint 6	±360° 237°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s	±360° 300°/s

iS3/iS7		iS10		iS16/iS20/iS20L/iS25	
力控参数	力 (Fz,Fx,Fy) 力矩 (Mz,Mx,My)	力 (Fz,Fx,Fy) 力矩 (Mz,Mx,My)		力 (Fz,Fx,Fy) 力矩 (Mz,Mx,My)	
量程	150N, 15N•m	300N, 30N•m		500N, 40N•m	
过载水平	750N, 75N•m	900N, 90N•m		1500N, 120N•m	
重复精度	0.75N, 0.075N•m (可选配0.15N、0.015N.m)	1.5N、0.15N•m (可选配0.3N、0.03N.m)		2.5N、0.2N•m (可选配0.5N、0.04N.m)	
综合准度	1%FS (可选配0.50%FS)	1%FS (可选配0. 5%FS)		1%F.S. (可选配0. 5%FS)	
分辨率	0.045、0.0045N.m	0.09N, 0.009N•m		0.15N、0.015N.m	

[illegible]

iS SERIES COLLABORATIVE ROBOT

iS 系列协作机器人 SE版

S 系列协作机器人 SE版,是面向高性价比工业场景打造的行业型协作机器人产品。搭载无线示教功能,部署灵活、操作便捷,综合成本优势突出,是企业实现低成本自动化、快速投资回报的理想选择

Product Advantages

产品优势

- 01

低成本·高回报 极致性价比,投资回报快,平均3-9个月即可回收投资成本。有效降低集成产品成本和批量部署投入,以更低的总体拥有成本,带来更高的生产效率与收益回报
- 02

模块化设计·易于更换 采用一体化模块化设计,全系列共有6种规格的标准模块,可实现快速更换,维修保养更便捷。标准化模块架构大幅降低备件库存压力,保障生产连续性
- 03

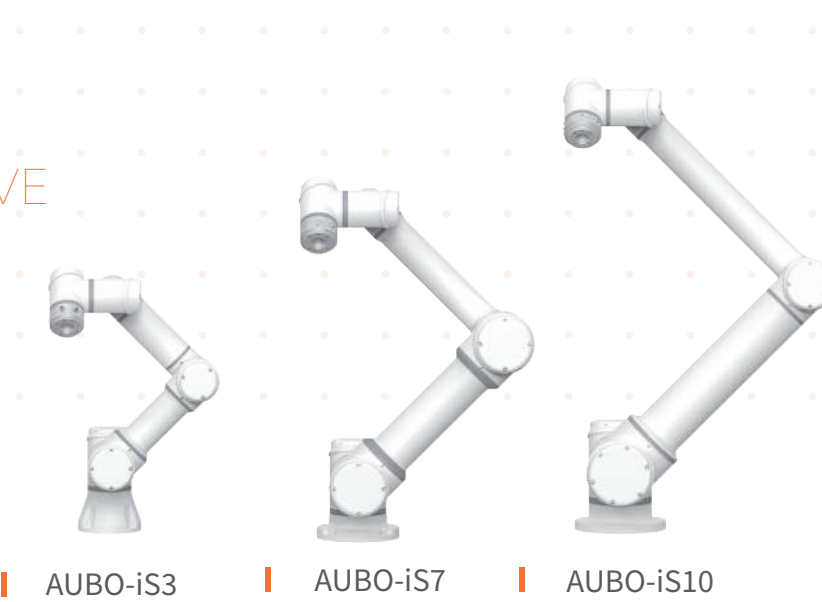
易学易用·操作简单 支持 ARCS 无线示教软件,图形化编程界面直观易懂,只需一台平板即可快捷操作,标配便携操作手柄,将安全防护与操作便捷性完美统一
- 04

轻量化高性能本体设计 负载自重比最高可达1:3,在同等负载下机身更轻盈、运动更灵活。核心零部件深度优化,搭载新一代自研控制算法,运动控制更精准、响应更迅速

Application Fields

应用领域

3C电子、汽车行业、新能源、半导体、机械加工、五金家电、医疗健康、科研教育、餐饮、新零售、物流等领域



机械臂型号	AUBO-iS3 SE	AUBO-iS7 SE	AUBO-iS10 SE
自由度	6	6	6
最大工作半径	625mm	886.5mm	1300mm
负载	3kg	7kg	12kg
重量	16kg	21.5kg	36kg
安装面直径	Ø140mm	Ø170mm	Ø218mm
重复定位精度	±0.05mm	±0.05mm	±0.05mm
工具速度	≤2.0m/s	≤2.8m/s	≤2.9m/s
平均功率	150W	200W	500W
峰值功率	1000W	2000W	2000W
安装方式	任意角度		
防护等级	IP54		
数字I/O	DI*4 / DO*4 (可配置)		
模拟I/O	AI*2		
其他	RS485*1		
输出电源	0V/12V/24V, 2A (最大 3A)		

关节运动参数	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度
joint 1	±360°	185°/s	±360°	185°/s	±360°	130°/s
joint 2	±175°	185°/s	±175°	185°/s	±175°	130°/s
joint 3	±154°	185°/s	±162°	185°/s	±165°	185°/s
joint 4	±175°	185°/s	±175°	185°/s	±175°	185°/s
joint 5	±175°	185°/s	±175°	185°/s	±175°	185°/s
joint 6	±360°	185°/s	±360°	185°/s	±360°	185°/s

iS SERIES COLLABORATIVE ROBOT

iS 系列协作机器人 医疗版

iS 系列协作机器人 医疗版,是面向医疗行业打造的医疗专用型协作机器人产品。基于 iS Pro 版标杆硬件平台开发,针对医疗行业环境与合规需求完成专项适配,可广泛应用于各类医疗相关作业场景

Product Advantages

产品优势

- 01

医疗级标准设计 整机通过医疗级 EMC 电磁兼容与医疗安全规范检测,保障其在医疗场景下的稳定运行
- 02

一体化末端力控 无需外接组件、不占用外部接口;力控重复精度可达0.5%FS (支持选配0.1%FS),满足医疗场景下精密接触、人体近距协作的力控作业要求
- 03

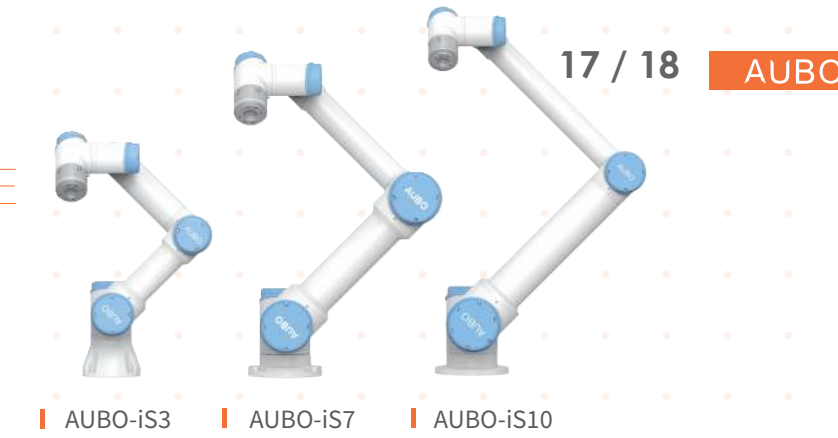
速度6.3m/s,行业领先 核心零部件深度优化,搭载最新自研加速度自适应算法,负载自重比最高可达 1:3,末端速度最高可达 6.3m/s,适配医疗狭小空间内灵活作业需求
- 04

IP66 防护等级 可抵御粉尘与飞溅水汽,支持洁净环境下消杀清洁,保障设备在医疗工况下长期稳定运行

Application Fields

应用领域

重点面向医疗行业,适用于医疗器械精密装配、医用部件加工、医疗辅助力控作业等医疗相关场景,同时也可覆盖精密制造等通用工业场景



机械臂型号	AUBO-iS3(Medical)	AUBO-iS7(Medical)	AUBO-iS10(Medical)
自由度	6	6	6
最大工作半径	625mm	886.5 mm	1300mm
负载	3kg	7kg	12kg
重量	16kg	21.5kg	36kg
安装面直径	Ø140mm	Ø170mm	Ø218mm
重复定位精度	±0.02mm	±0.02mm	±0.03mm
工具速度	≤2.5m/s	≤4.3m/s	≤6.3m/s
平均功率	150W	200W	500W
峰值功率	1000W	2000W	2000W
防护等级	IP66		
安装方式	任意角度		
数字I/O	DI*4 / DO*4 (可配置)		
模拟I/O	AI*2		
其他	RS485*1		
输出电源	0V/12V/24V, 2A (最大 3A)		

关节运动参数	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度	运动范围	最大速度
joint 1	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	280°/s
joint 2	±360°	237°/s	±360°	237°/s	±360°	280°/s
joint 3	±156°	237°/s	±162°	237°/s	±165°	237°/s
joint 4	±360°	237°/s	±360°	300°/s	±360°	300°/s
joint 5	±360°	237°/s	±360°	300°/s	±360°	300°/s
joint 6	±360°	237°/s	±360°	300°/s	±360°	300°/s

iS3/iS7			iS10	
力控参数	力 (Fz,Fx,Fy)	力矩 (Mz,Mx,My)	力 (Fz,Fx,Fy)	力矩 (Mz,Mx,My)
量程	150N, 15N•m		300N, 30N•m	
过载水平	750N,75N•m		900N,90N•m	
重复精度	0.75N, 0.075N•m (可选配0.15N、0.015N.m)		1.5N、0.15N•m (可选配0.3N、0.03N.m)	
综合准度	1%FS (可选配0.50%FS)		1%FS (可选配0. 5%FS)	
分辨率	0.045、0.0045N.m		0.09N, 0.009N•m	



AUBO-CB-G40



AUBO-CB-G40-MINI



AUBO-CB-iS



AUBO-CB-C

控制器				
产品型号	AUBO-CB-G40	AUBO-CB-G40-MINI	AUBO-CB-IS	AUBO-CB-C
尺寸(长*宽*高)	504.0mm*270.2mm *370.5mm	234.0mm*169.0mm*69.9mm	400.0mm * 160.0mm* 320.0mm	340.0mm * 260.0mm* 100.0mm
重量	17.5 kg	8.0kg	12.5kg	7.5kg
防护等级	IP20 / IP54	IP20 / IP43	IP43	IP30
供电电源	100-240 VAC, 50-60 Hz (宽压)	96VDC	115/230VAC, 50/60Hz	100~240VAC, 50~60Hz (宽压)
机械臂线缆长度	5m (最长40 m)，支持柔性线缆	5m	5m (最长8m)	5m
电源线缆长长度	5 m (最长8 m)	--	5m	5m
工业总线	Modbus-RTU/TCP、Profinet、EtherNet/IP、EtherCAT	Modbus-RTU/TCP、Profinet、EtherNet/IP、EtherCAT	Modbus-RTU/TCP、Profinet、EtherNet/IP	Modbus-RTU/TCP、Profinet、EtherNet/IP
无线模块	Wi-Fi 6E	Wi-Fi 6E	选配	标配
适用机械臂	G系列(>25kg)、iS系列及衍生型号	G系列(>25kg)、iS系列及衍生型号	iS系列及衍生型号	iS系列及衍生型号
接口与开放性	C/C++/C#/Lua/Python/JavaScript/Java/ROS/ROS2 (支持Windows/Linux)			

控制器I/O				
数字I/O	DI*16, DO*16;CI*16, CO*16	CI*8, CO*8	DI*16, DO*16;CI*16, CO*16	CI*12, CO*12
模拟I/O	AI*2, AO*2	--	AI*2, AO*2	--
其他	RS485*2, ENC*1, USB*4, LAN*3	RS485*2, USB*2, LAN*2	RS485*2, ENC*1, USB*4, LAN*1/LAN*3	RS485*2, USB*4, LAN*3
输出电源	24V, 3A	24V, 3A	24V, 3A	24V, 3A

示教器/手柄



G-TP-HT



G-TP-LV



AUBO-TP-iS



G-STICK手柄套件

示教器/手柄				
产品型号	G-TP-HT	G-TP-LV	AUBO-TP-iS示教器	G-STICK手柄套件
尺寸(长*宽*高)	339.4mm*195.9mm *99.1mm	282.0mm*169.0mm*87.0mm (含急停开关)	254.0mm * 213.1mm * 40.8mm	200.0mm * 217.9mm * 53.8mm (手柄180.0*50.0*36.0)
重量	1.6kg (不含线缆)	1.54kg (不含线缆)	1.0kg (含线)	背夹:0.3kg 手柄:0.9kg
线缆长度	4.0m	4.0m	4.0m	4.0m (TPE手柄)
防护等级	IP54	IP54	IP54	IP54
适用控制器	G40 标准型控制器、G20 标准型控制器	G40 标准型控制器、G20 标准型控制器	CB-iS控制器及衍生型号	G系列控制器及衍生型号

多位一体 触手可达

AUBO海纳系列 复合机器人

AUBO-AMR300S

海纳系列复合机器人可灵活控制协作机器人、移动底盘、视觉、末端夹爪等设备。多合一控制系统实现简单便捷、安全可靠、扩展灵活、高效协同的全场景交互体验,可以灵活适应各种工作环境,省却繁杂操作,通过手眼脚配合来完成各种复杂的工作任务。

Product Advantages

产品优势

- 01 多位一体** 支持单机操作和多机调度的多合一控制系统,可灵活控制协作机器人、移动底盘、视觉等设备
- 02 信息直达** 实时获取机械臂、移动底盘、工具端等各设备状态,信息一步直达、无缝流转
- 03 扩展灵活** 实现跨设备间的高效协同扩展,可搭载不同负载的协作机器人、视觉及末端工具
- 04 简单易用** 可视化编程,采用视觉引导机械臂实现高精度定位,与传统编程方式兼容,降低系统使用难度
- 05 安全调度** 采用高精度SLAM激光雷达进行导航与定位,遇到障碍物时具备避障功能保证安全



Application Fields

应用领域

各种物流巡检应用领域。

选配设备

机械臂	可选配AUBO-i/iS/C系列 3-16kg
2D相机	可适配工业2D相机,采用眼在手上形式,可实现2.5D定位,定位精度可达0.5mm
3D相机	可适配结构光相机、双目3D相机等,采用眼在手上形式,3D定位精度可达1mm
电动夹爪	可适配两指自适应电爪、三指自适应电爪、两指平行电爪等

www.aubo-robotics.cn

码垛工作站

Palletizing Workstation

遨博智能在上下料领域积累了近10年的丰富应用经验,搭配全新的码垛工艺包,简单易用,操作方便,可广泛应用于码垛应用场景。

Product Advantages

产品优势

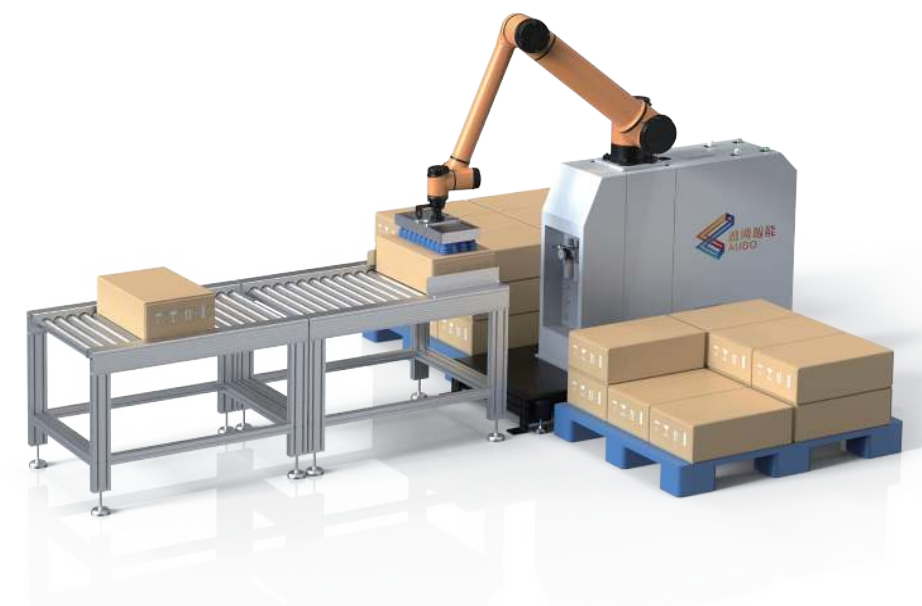
- 01 化繁为简,操作简单** 码垛工作站具备一键启动功能,可一键生成垛型,操作便捷,零基础员工即刻上手
- 02 方案可控,部署灵活** 自主研发的码垛工作站可根据不同行业特性进行专业定制整体方案;可快速完成部署,节省运营成本,性价比高
- 03 码垛工艺包,极智易用** 标配码垛工艺包,软硬件协同,适用范围广,工艺包可搭配各型号协作机器人,满足客户多种需求
- 04 全方位防护,安全可靠** 具备安全视觉监控及安全IO接口,具有碰撞停止功能,全方位防护,更安全可靠
- 05 柔性生产,经济高效** 产品、产线切换自如;最高可满足2.5m垛高需求,场景覆盖面广;码垛节拍可达9箱/min,可替代3-4人工作量

Application Fields

应用领域

各行业的码垛场景。

- 1 1人操作**
- 1 1分钟完成**
- 0 0门槛**



焊接工作站

Welding Workstation

焊接工作站可完成激光焊、氩弧焊等焊接工作,, 适用于小批量、多品种焊接场景的快速切换,可满足钢构行业、船舶焊接、重型机械焊接、桥梁焊接、煤机行业、航空航天等场景的应用需求。

Product Advantages

产品优势

- 01 布局简单, 移动灵活 区别于传统焊接机器人, 遨博智能焊接机器人体积小, 移动方便, 可与磁力底座、龙门架、桁架等搭配组合, 可快速完成部署
- 02 焊接软件简单易用 将焊接工艺和实践经验相结合, 参数简单化, 设置数字化, 普通工人通过参数设置界面也能完成不同轨迹、不同材质、不同工艺要求的焊接工作, 可满足绝大多数的焊接场景
- 03 内置六维力传感器, 拖动高效柔顺 搭配六维力传感器, 操作简单, 大大提高了协作机器人拖动示教精度; 可选配一体化视觉功能, 集成化设计, 实现免拖拽视觉引导示教
- 04 产品可靠, 安全稳定 支持碰撞检测和传感器安全检测, 设备掉电后末端不下坠, 产品安全稳定

Application Fields

应用领域

钢构行业、船舶焊接、重型机械焊接、桥梁焊接、煤机行业、航空航天等众多领域。



AWS500-C5



AWS500-i10

采摘机器人

Harvesting Robot

果蔬采摘机器人

果蔬采摘机器人是一款专为现代农业大棚设计的果蔬采摘机器人。它集自主移动、智能识别与精准采摘于一体,能够在轨道或平整地面上稳定工作。机器人通过先进视觉系统,实时识别果蔬的成熟度、位置并统计果实信息,同时智能避障,保障人机安全。最终,由协作机械臂完成精准、无损的自动化采收,实现从巡检到采摘的全流程智能化作业。

Product Advantages

产品优势

- 01 双目视觉 深度学习获取果实成熟信息
- 02 机器视觉伺服控制精准定位
- 03 柔性机械手实施无损采摘装框
- 04 无人驾驶自动换轨
- 05 环境智能感知与自主避障智能充电系统
- 06 多种行走驱动方式室内组合精准定位



Farm200

Application Fields

应用领域

现代农业园区或科技农业园区、标准化温室种植、农业培训类机构。

智能理疗机器人

Therapy Robot

AUBO智能理疗系列机器人由协作机器人搭载高精度力控与3D视觉感知系统,结合中西医理论实现精准操作。通过智能路径规划与AI云端大模型,为每位用户提供个性化理疗方案,深度满足不同健康需求。

Product Advantages

产品优势

- 01 六轴协作机械臂 可复刻专业技师的柔性手法
- 02 3D视觉+力反馈 毫米级定位,智能调节理疗力度
- 03 AI实时路径规划 动态优化理疗轨迹,精准触达酸胀点
- 04 持续高效工作 降低人工成本,大幅度提升理疗效率,让科技为健康赋能

从运动康复到慢性调理,AUBO以临床级精准+智慧化交互,重新定义现代理疗体验。

Application Fields

应用领域

适用于中医院、康复理疗科、理疗馆、艾灸馆、美容院、高端休闲会所等各类场景。



双臂拉花咖啡机器人

Dual-Arm Coffee Robot

双臂咖啡拉花机器人是遨博智能协作机器人推出的新零售行业应用,采用双臂协作模式完成拉花咖啡,运用机械臂学习系统,复刻大师级柔性拉花手法。

Product Advantages

产品优势

- 01 品质稳定,成本降低 每天可持续输出300杯高品质拉花咖啡,同样数量,人工咖啡师需一刻不停工作15小时/天,且无法保证每一杯咖啡均为高品质输出
- 02 技术先进,科技领航 具有业界领先核心技术的双臂拉花学习系统,与遨博智能协作机器人开放式控制平台高度对接,并支持花型扩充和在线升级,整体造型极具科技感
- 03 智能运维,前景广阔 设备状态实时监控,可实现故障一键恢复、物料余量实时显示、缺料报警等,可远程运营管理;便利的点餐系统,3步操作即可开始制作,90秒即可品尝大师品质的咖啡
- 04 云端智控,精准决策 设备实行数字化订单管理,实时营业额查看,查询收益明细

Application Fields

应用领域

适用于酒店、景点、商圈、游乐场、运动场、写字楼、休闲会所等各类场景。



Application Cases

应用案例



工业领域

Industrial Field



自动化3D检测



发动机锁付



手机检测



汽车配件外观检测



电路板检测



仪表装配



白色家电装配和锁付



汽车电子控制系统橡胶扣装配



汽车零部件智能装配



焊接



车窗涂胶



包装箱码垛



保温杯拉伸线



框架喷塑



磨床上下料



机床上下料

Non-Industrial Field



非工业领域



拉花咖啡机器人



理疗机器人



远程巡检



数字孪生机器人



美妆盲盒抓取



手术机器人



智能档案室



八音盒装配流水线



奶茶工作站



IVD检测



5G排障机器人



教育实训平台



农业采摘



高压配电柜操作



卫生清洁



扫码观看视频

Application Cases

应用案例

汽车行业

安全稳定/部署灵活

汽车车窗涂胶

某知名车企定制的汽车玻璃涂胶项目。传统产线采用工业机器人或人工涂胶，传统工业机器人由于安全性限制，需要用护栏与工作人员分隔开，产线利用率受限。人工涂胶较难把控精度和质量。

人机协同作业，部署快捷，占地空间小。均匀的涂胶速度，胶型控制精度为±0.5mm。

持续高效运行

自2019年8月份投入使用至今，机器人每天高效运行16小时，运行状态良好，可完全替代人工。



3C电子

24小时作业/大数据

手机拍摄测试

某知名手机厂商的摄像头拍摄功能测试工艺。此前为人工进行测试作业，测试环境分为室内外，涉及多种产品、状态、角度，人工作业难以把控。测试繁琐，劳动强度大，连续工作时间长。

遨博智能采用复合机器人方案（AGV+协作机器人），在实景棚内按照指定拍摄角度进行工作。

稳定高效

可以24小时作业，同时在相同时间段可拍摄更多对比数据，效率提升明显。



汽车行业

减员增效/安全稳定

发动机螺丝锁付

某知名车企发动机装配线的改造项目。此前主要由人工完成螺丝锁付作业内容，人工作业劳动强度大，装配质量不够统一，成品良率难以提高。车间空间较为狭小，体积及自由度限制较高。螺丝锁付有固定顺序，且螺丝分5大类，100多种子型号，需要视觉识别共同特征。要求精确的螺丝扭矩和较高的重复定位精度。

末端锁螺丝设备采用可控力矩螺丝枪，结构精巧，力矩控制精度高。选用“眼到手”视觉系统，将视觉传感器独立固定于支架上，以确保较高的高重复定位精度。

减少人力，提高产能

自2019年4月运行至今，生产效率提高18%，产品优良率提升12%，人员减少50%，降低30%的劳动力成本。



金属加工行业

人机协作/部署灵活

磨床上下料

该案例应用为某知名企业的机加工产线改造项目。该企业主要生产精密机械配件，如各类工业缝纫机零配件、电动工具零配件、汽车零配件等上千种配件。随着业务量的增长，人工操作已满足不了生产需求。

产品种类繁多，原有的生产设备一个人只能兼顾2台机器，无法精准完成全部任务。现场环境和设备噪音等问题导致了招工难、用人成本日益增高等一系列传统制造业常见问题。

灵活部署

该方案中使用的协作机器人工作半径可达1350mm，客户在不改变产线布局的情况下，即可直接在原有生产线部署。实现在狭窄的作业空间上灵活地进行零件的上下料取放工作，一台机器人负责两台机床上下料。客户原先的生产环节，1个生产员工最多可同时操作2台设备。部署协作机器人后，2个生产员工可同时操作12台设备。这样使得客户生产规模扩大到原来三倍的同时，人员并没有发生大的变化。



Application Cases

应用案例

理疗健康

个性化定制 / 大数据 / 人体工程学

理疗机器人

在传统的理疗服务领域中,由于服务人员的流动性大,人工成本高,总是需要重新适应,服务人员的操作水平也参差不齐,影响体验感受和效果。遨博智能携手合作伙伴开创了全球协作机器人在理疗领域的先河,帮助企业节省人工成本。

千人千面的个性化定制健康服务

根据诊疗结果自动调节诊疗能量输出,根据顾客力度喜好同步完成理疗,自动记忆理疗轨迹,可千人千面完成个性化设定。

不受服务人员的个人影响

人工智能机器人不会因服务人员的不同而影响效果和体验感受,可通过大数据计算呼吸频率,全程提供安全控温、高效标准的服务。

柔性手臂设计

拥有柔性手臂设计和人体工学亲肤设计,并获得了欧盟CE、北美NRTL的双重认证,安全性和可靠性得到了国际权威认可,舒适度不逊色于人工操作。



医疗行业

远程医疗/精准稳定

手术机器人

在医疗行业,神经外科是一门具有高难度、高风险和高强度属性的学科,神经外科手术对安全性、准确性的要求更高,在医疗技术发展的同时,也更急需手术机器人的加入与辅助。

遨博智能携手柏惠维康联合开发,通过人工智能技术提升机械臂的精确性和稳定性,使得国产机械臂在高难度的脑部微创手术中亦运转自如,精确稳定的同时有效降低成本。

远程医疗,提升基层医疗水平

睿米®RM-50手术机器人可结合5G实现远程医疗,继而促进先进医疗资源下沉基层,提升基层医疗机构的诊疗能力。

精准稳定,助力患者快速恢复

手术机器人视野更加开阔,手术操作更加精准,有利于患者伤口愈合,帮助减小创伤面和失血量,进而减轻疼痛。



复合机器人

减员增效/生产可视化

半导体搬运

该案例应用为某半导体行业用户封测车间物流自动化改造项目,目前业内以人工为主。人工上下料存在震动大、容易造成颗粒污染、作业不连续、上料错误、一致性不高等问题。车间洁净等级高、布局复杂、空间狭小、设备种类繁多、生产过程离散、工艺流程复杂。行业订单需求柔性,无法形成简单有效的流水线式生产等周转的问题。

通过智能一体化机器人和智能调度物流管控系统,助力工厂实现智能化无人生产车间。智能移动一体化机器人基于激光自然导航的混合定位与自然导航技术,无需环境改造,无尘环境作业达标的同时实现室内±5mm的重复定位精度。搭载360°扫描的双安全激光雷达,智能识别障碍主动规避,保证安全高速平稳运行。通过AI算法、3D视觉定位、力传感器与协作机器人,精准定位弹夹、托盘等目标位置并准确抓取。

24小时作业,解放劳动力

方案实现不同固晶在各工艺流程之间的流转,可24小时连续作业,解放劳动力,解决信息流转换,实现车间生产可视化和生产过程运营管控。



新零售、服务

智慧升级/无接触式服务

美妆盲盒抓取

遨博智能与生态合作伙伴软体机器人跨界携手HARMAY話梅,为HARMAY話梅量身打造科技高端的智能展示立体仓,将科技与美妆完美融合。HARMAY話梅武汉天地店共配置了4台遨博智能i10取货机器人、4台提升机、4台遨博智能i3打包机器人,出入库口与APP对接,物资出库全程自动化作业,实现从下单、抓取、出库等全场景无人操作。

消费者扫码下单盲盒,遨博智能i10取货机器人接收到后台指令后,通过末端搭载的3D视觉相机扫描盲盒外部的条码,确定盲盒所在位置,准确分选出消费者所选的目标盲盒,运送至服务台。服务台处,遨博智能i3打包机器人正拿出准备好的包装袋,等待盲盒的降落,打包送入消费者手中。整个过程快速高效,不到一分钟,消费者便能拿到心仪之物。

多场景应用

无人商超、饮品工作站(咖啡、奶茶、酒类)、智慧餐厅等。



AUBO Academy

遨博学院



遨博学院
AUBO ACADEMY

遨博智能面向教育领域成立了以“遨博学院”为品牌的专业机构,遨博学院是遨博智能教育事业部负责管理和运营的产教融合、校企合作的教育服务平台,秉承“为工业增智,为教育赋能,为人才添翼”的使命,服务于新时代高校与职业院校教育改革。学院在人才培养、课程体系、师资培训、学生实习实训、竞赛就业、实训基地建设、共建产业学院等领域与国内众多高校开展了深度产教融合和校企合作。

产教融合项目

- 全国智能协作机器人行业产教融合共同体牵头企业
 - “1+x”智能协作机器人技术及应用职业技能等级证书培训评价组织
 - 教育部产学研合作协同育人项目支持单位
 - 教育部供需对接就业育人项目
- 江苏省产教融合试点单位、江苏省职业教育教师企业实践基地
 - 中国大学生机械工程创新创业大赛-智能精密装配赛承办单位
 - 国家第一批职业教育现场工程师专项培养计划项目企业
 - 机械行业智能机器人职业教育集团副理事长单位

合作领域



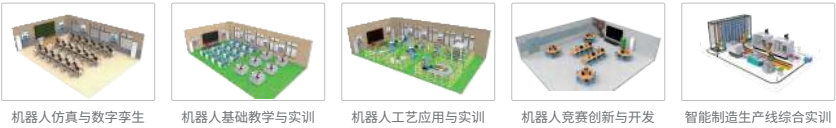
Training Products

实训产品



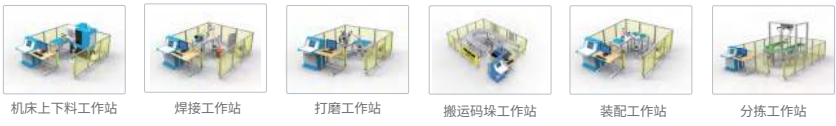
更多实训产品
请扫描二维码了解更多

机器人实训室



高职 专业课程	机器人 工艺集成	自动化 生产线调试	工业机器人 技术实训	生产实训
	工业机器人 技术	工业机器人 操作与编程	机器人离线 仿真编程	工业机器人 工作站调试

机器人工作站



综合实训设备



设备组成模块



本科 专业课程	传感器与嵌入式系统	机器人学	机器人运动与控制	机器人原理与机构设计
	机器人仿真与建模	工业机器人编程	机器人ROS编程开发	机器人视觉与传感
	嵌入式系统设计	机器人综合实践	机器人课程设计	机器学习与人工智能

合作案例



AUBO Industrial Ecosystem

遨博智能产业生态

以协作机器人本体为核心,生态产品为纽带,为客户提供即插即用的一站式解决方案,构建机器人产业生态的创新体系,协同上下游企业助推协作机器人行业的发展。



AUBO Ecosystem Partners

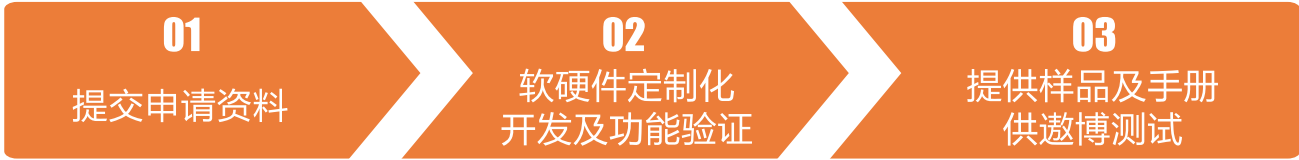
遨博智能生态合作伙伴



(排名不分先后)

认证流程

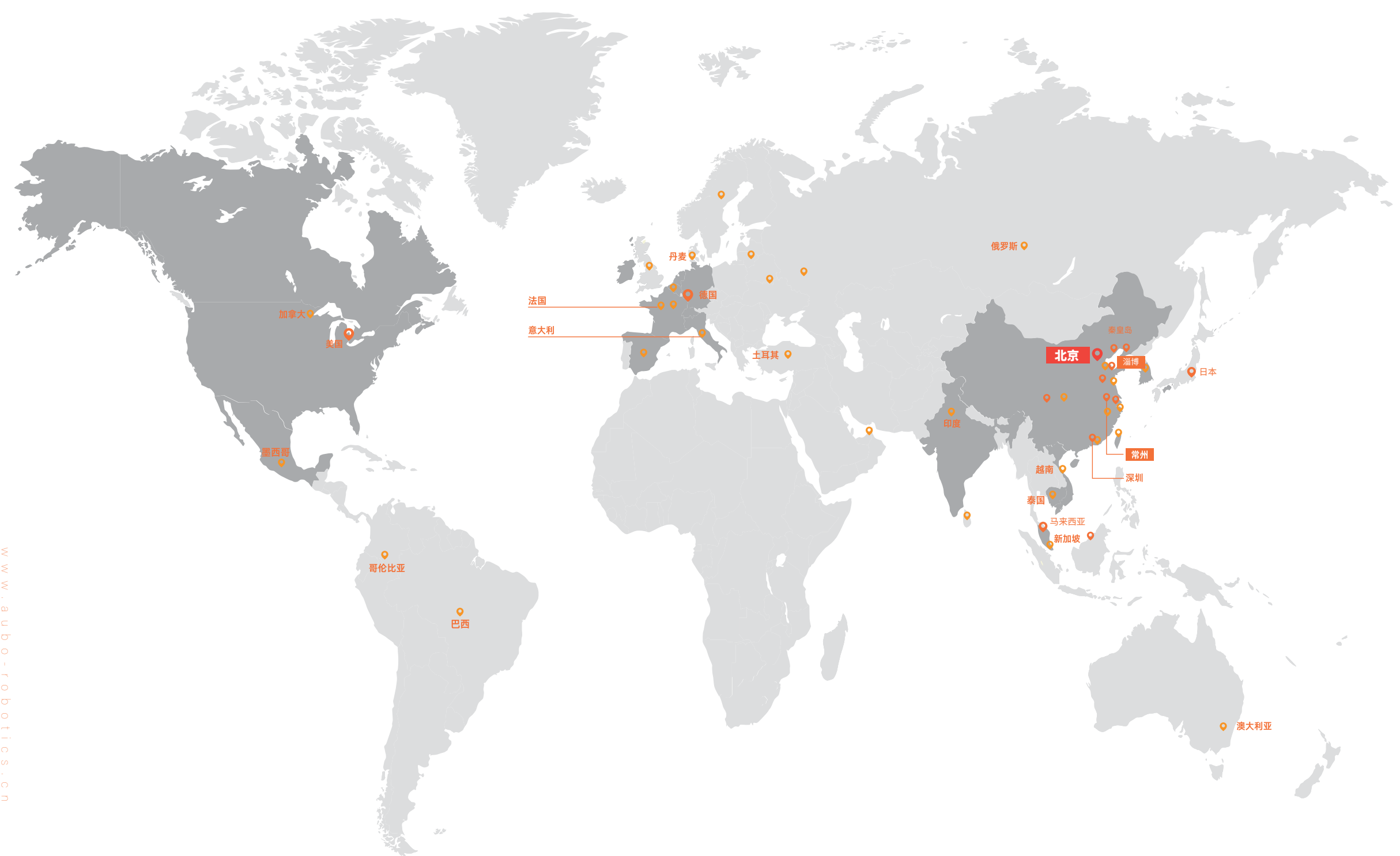
遨博智能生态的发展离不开您的支持,您只需按照以下三步便可以快速加入遨博智能生态大家庭,将您优秀的产品,卓越的应用方案与遨博智能生态携手,为用户提供最先进、最便捷的协作机器人使用体验。



Global Services

全球服务布局

遨博智能围绕全球总部和制造基地在华东、华南、华北等地区建立了营销中心,在美国、德国、日本等地建立了海外售后服务中心。现有500余家合作伙伴,遍布全球50多个国家,可以为您提供高效、便捷的专业服务。



www.aubo-robotics.cn

★ 北京

全球总部
研发中心

● 制造基地

常州制造基地
淄博制造基地

● 子公司

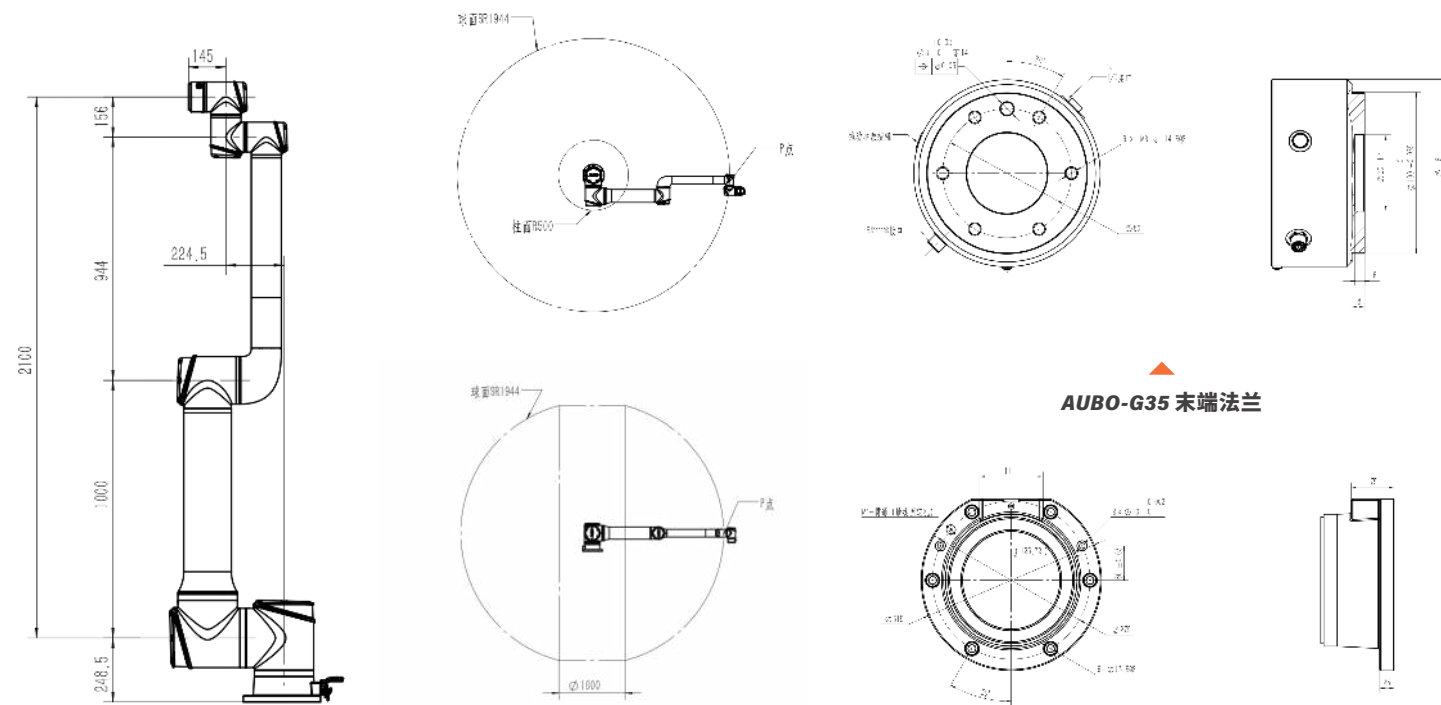
美国
日本
德国
上海
中山

● 办事处

马来西亚
深圳
台湾
广州
天津
长春
大连
保定
西安
青岛
苏州
济南
武汉
成都
重庆
衡阳
宁德

G35 尺寸图

Dimension Drawings

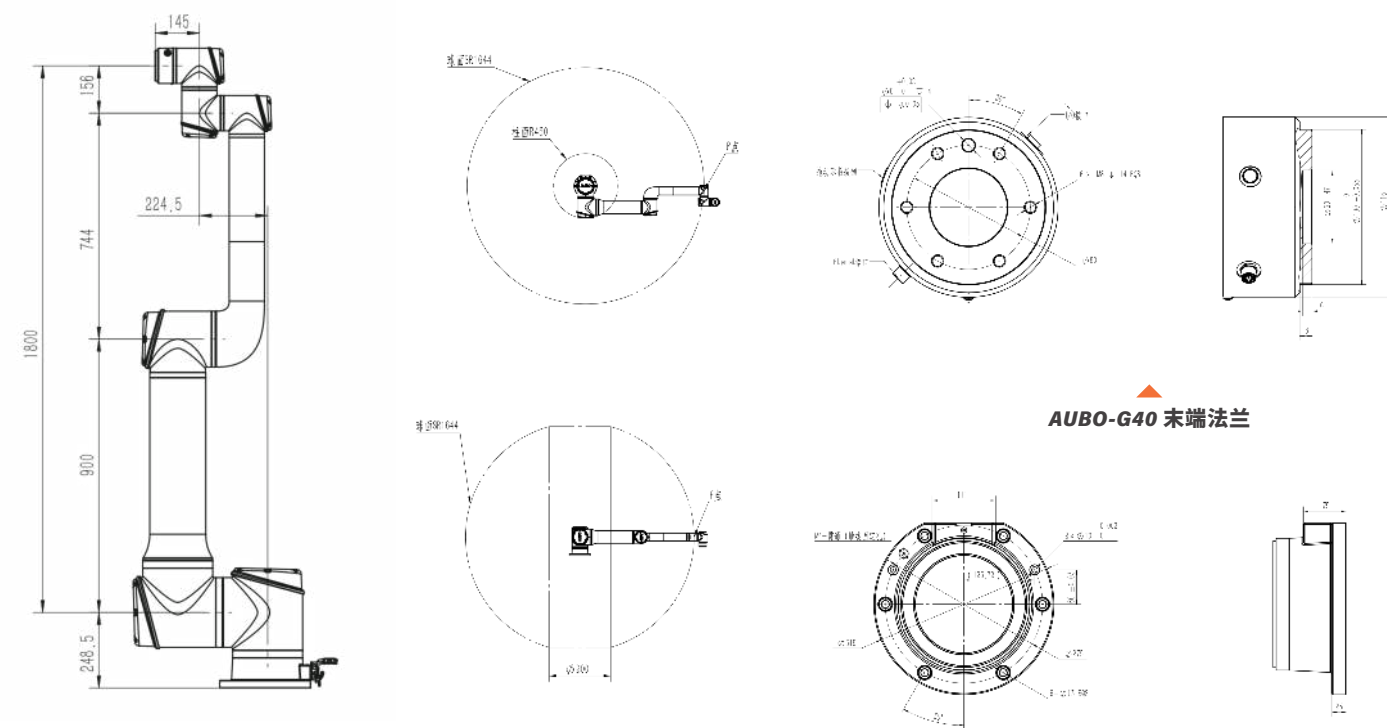


AUBO-G35 外形尺寸图

AUBO-G35 本体P点运动范围

AUBO-G35 基座图

G40 尺寸图



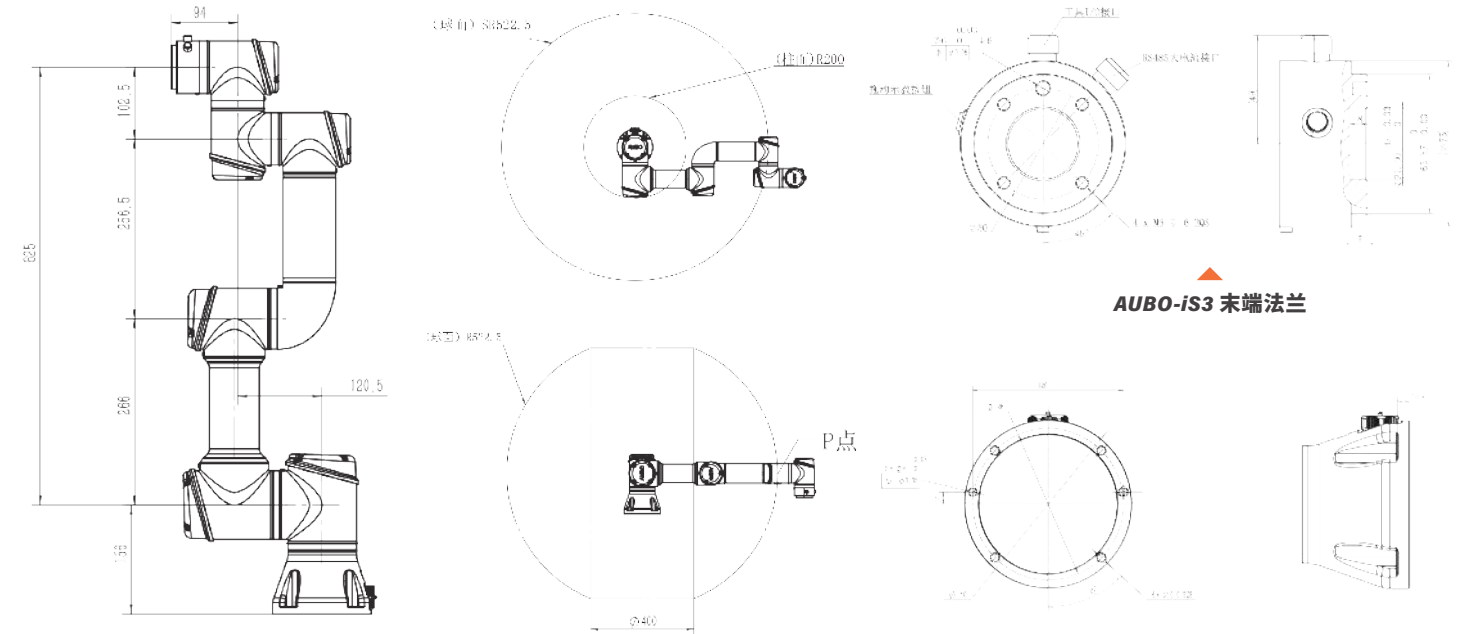
AUBO-G40 外形尺寸图

AUBO-G40 本体P点运动范围

AUBO-G40 基座图

Dimension Drawings

iS3/iS3 SE 尺寸图

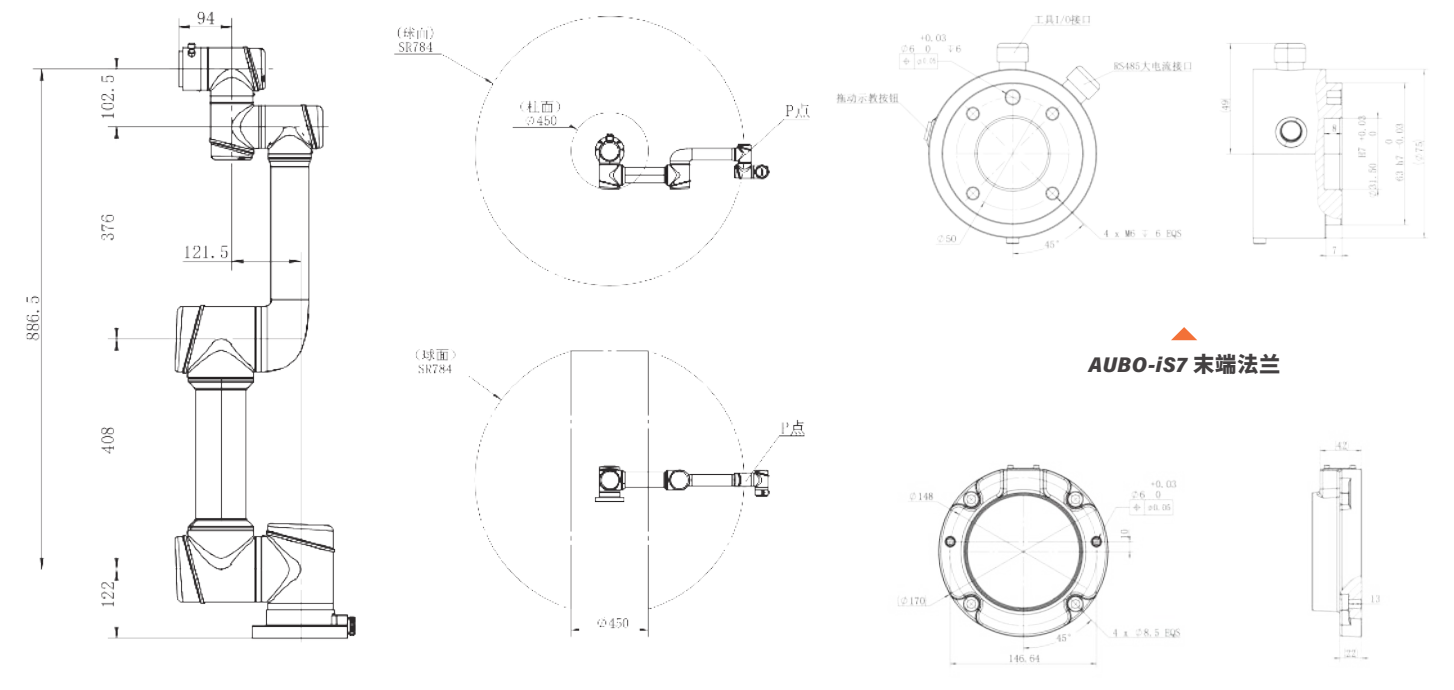


AUBO-iS3 外形尺寸图

AUBO-iS3 本体P点运动范围

AUBO-iS3 基座图

iS7/iS7 SE 尺寸图



AUBO-iS7 外形尺寸图

AUBO-iS7 本体P点运动范围

AUBO-iS7 基座图

iS10/iS10 SE 尺寸图

Dimension Drawings



iS16 尺寸图



Dimension Drawings

iS20 尺寸图

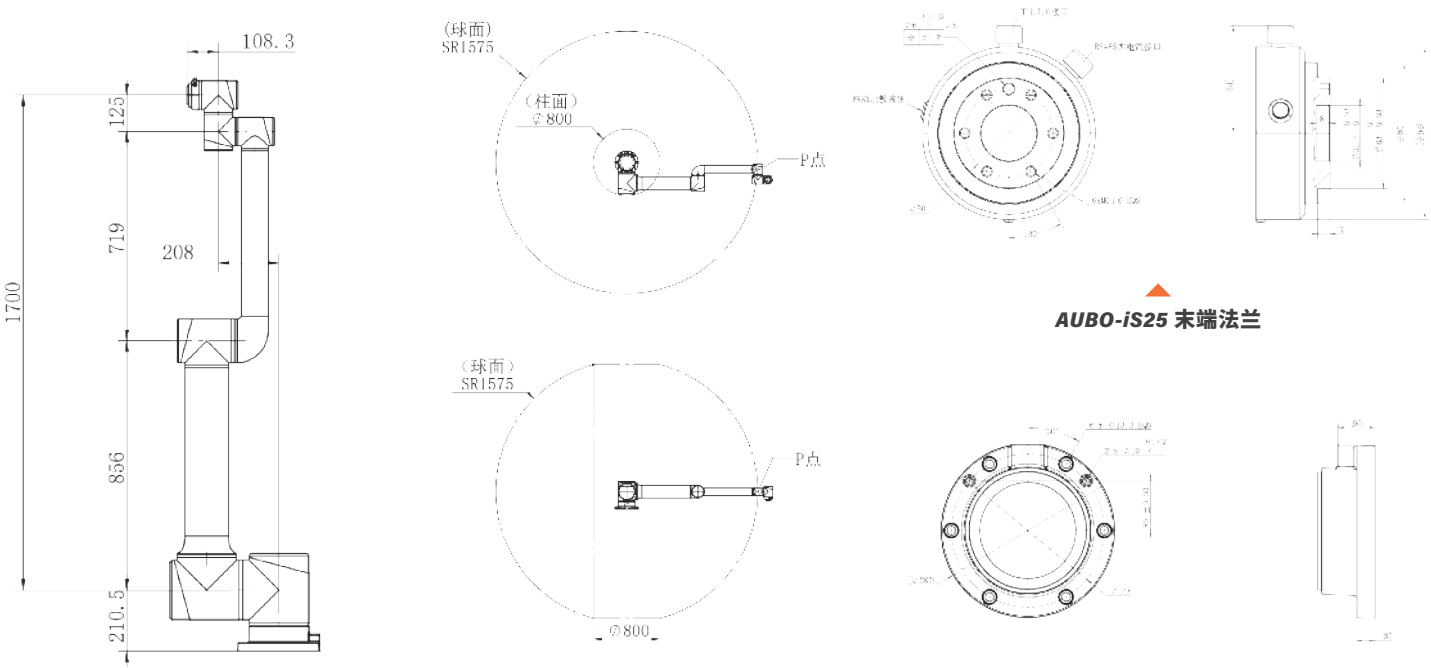


iS20L 尺寸图



iS25 尺寸图

Dimension Drawings



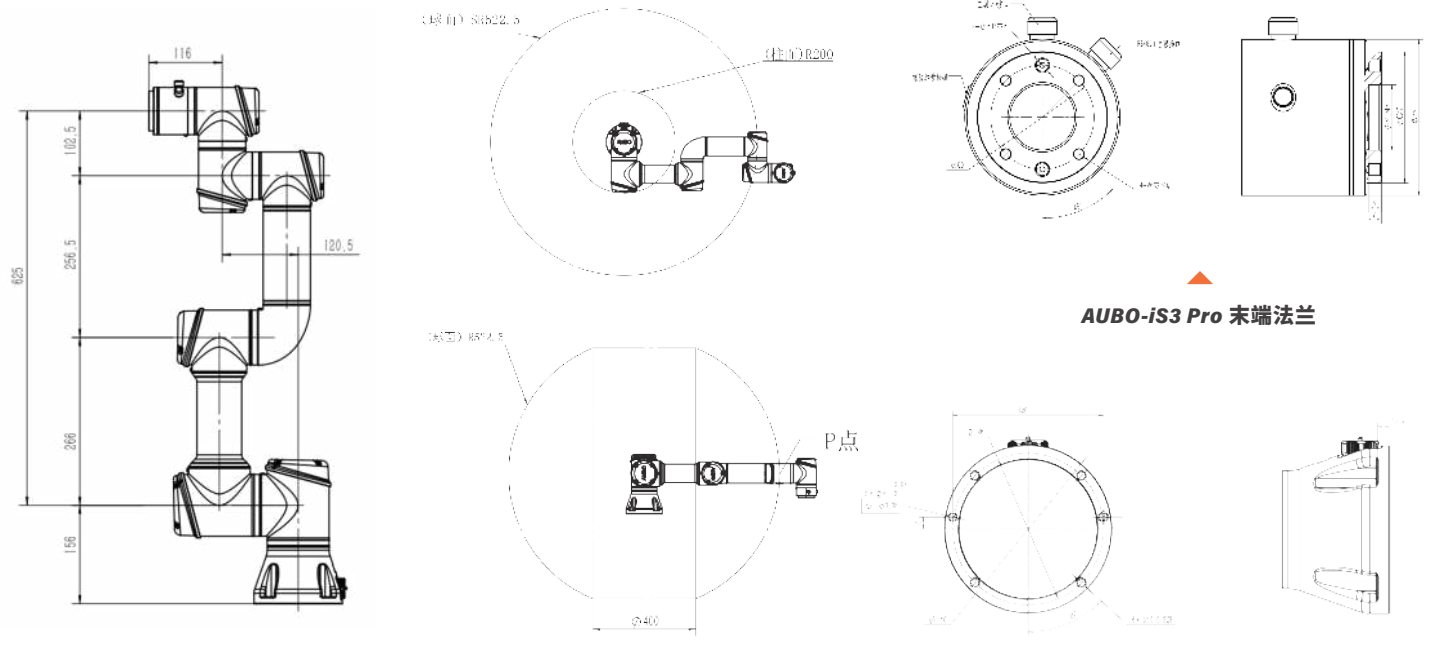
AUBO-iS25 外形尺寸图

AUBO-iS25 本体P点运动范围

AUBO-iS25 基座图

Dimension Drawings

iS3 Pro/iS3(Medical) 尺寸图



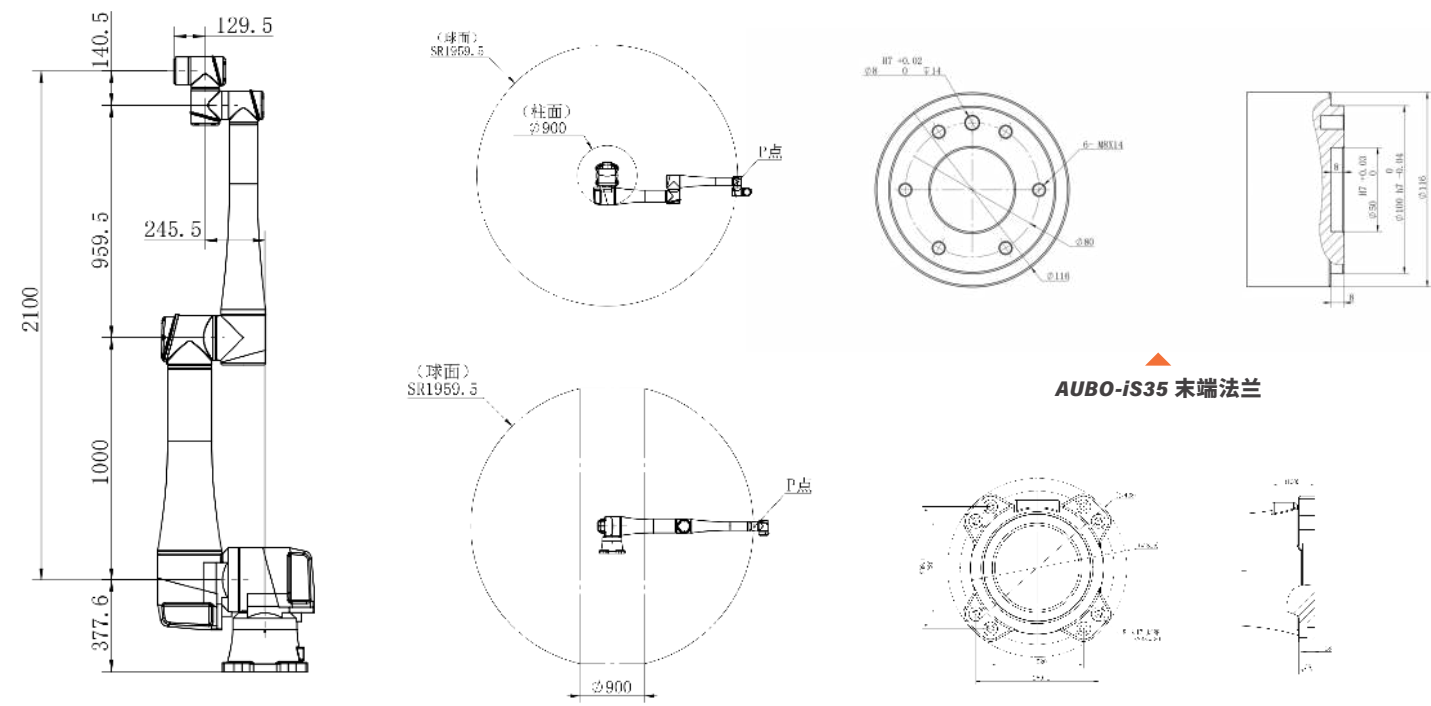
AUBO-iS3 Pro 外形尺寸图

AUBO-iS3 Pro 本体P点运动范围

AUBO-iS3 Pro 基座俯视图

iS35 尺寸图

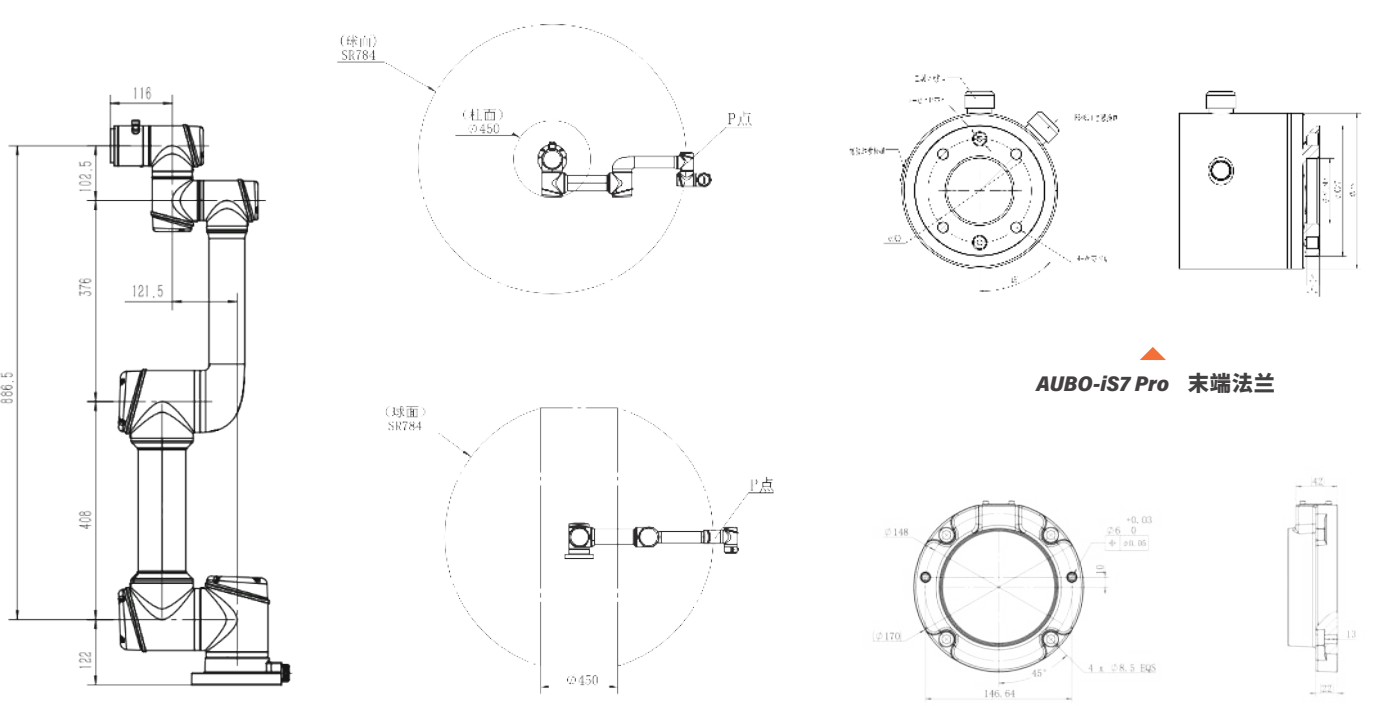
iS7 Pro/iS7(Medical) 尺寸图



AUBO-iS35 外形尺寸图

AUBO-iS35 本体P点运动范围

AUBO-iS35 基座图



AUBO-iS7 Pro 外形尺寸图

AUBO-iS7 Pro 本体P点运动范围

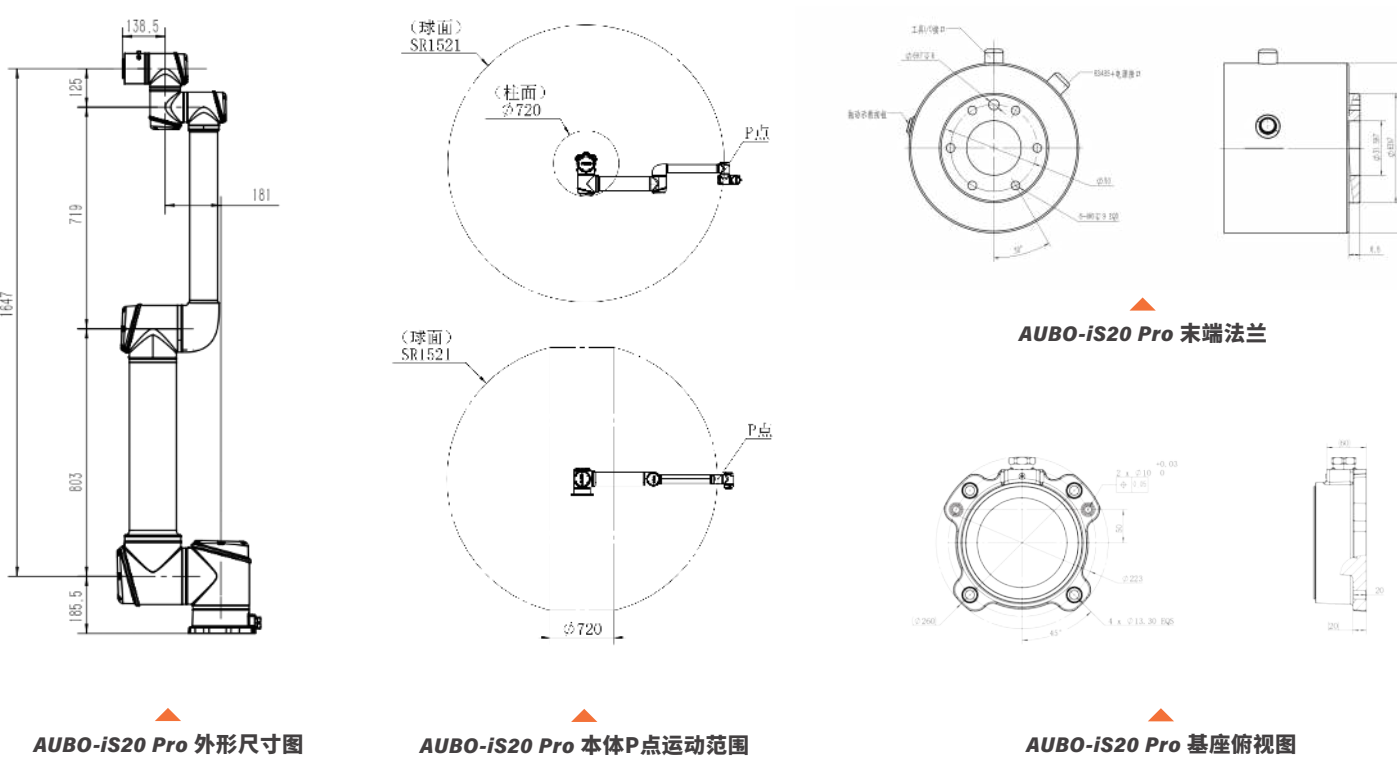
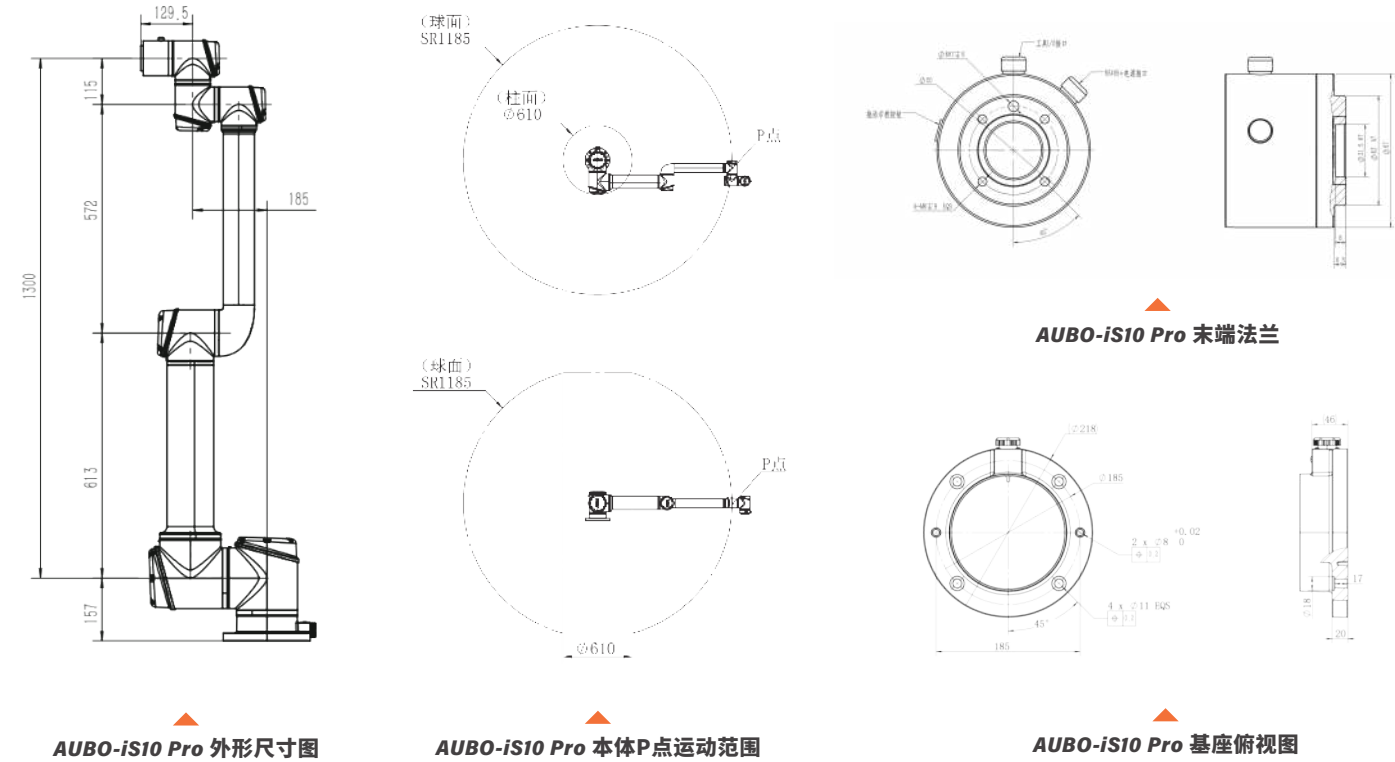
AUBO-iS7 Pro 基座俯视图

iS10 Pro/iS10(Medical) 尺寸图

Dimension Drawings

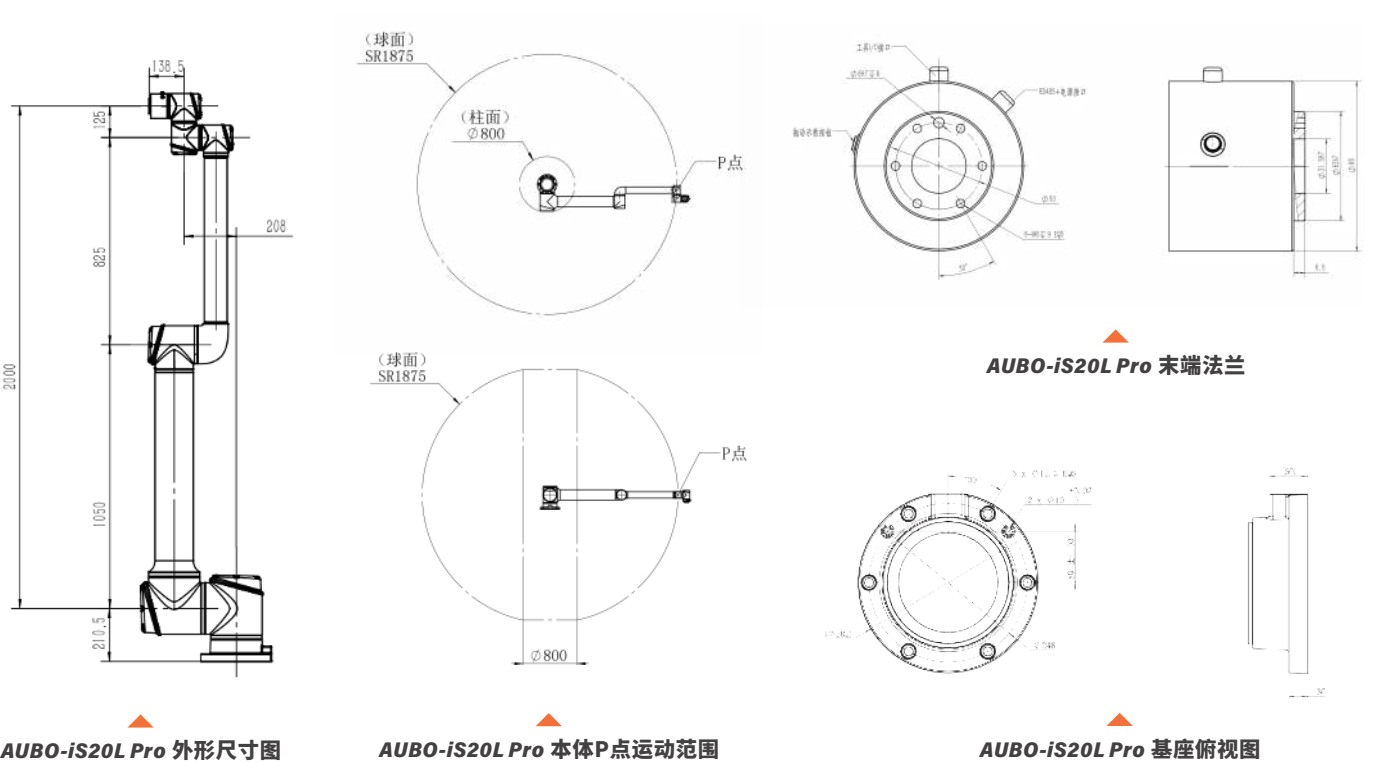
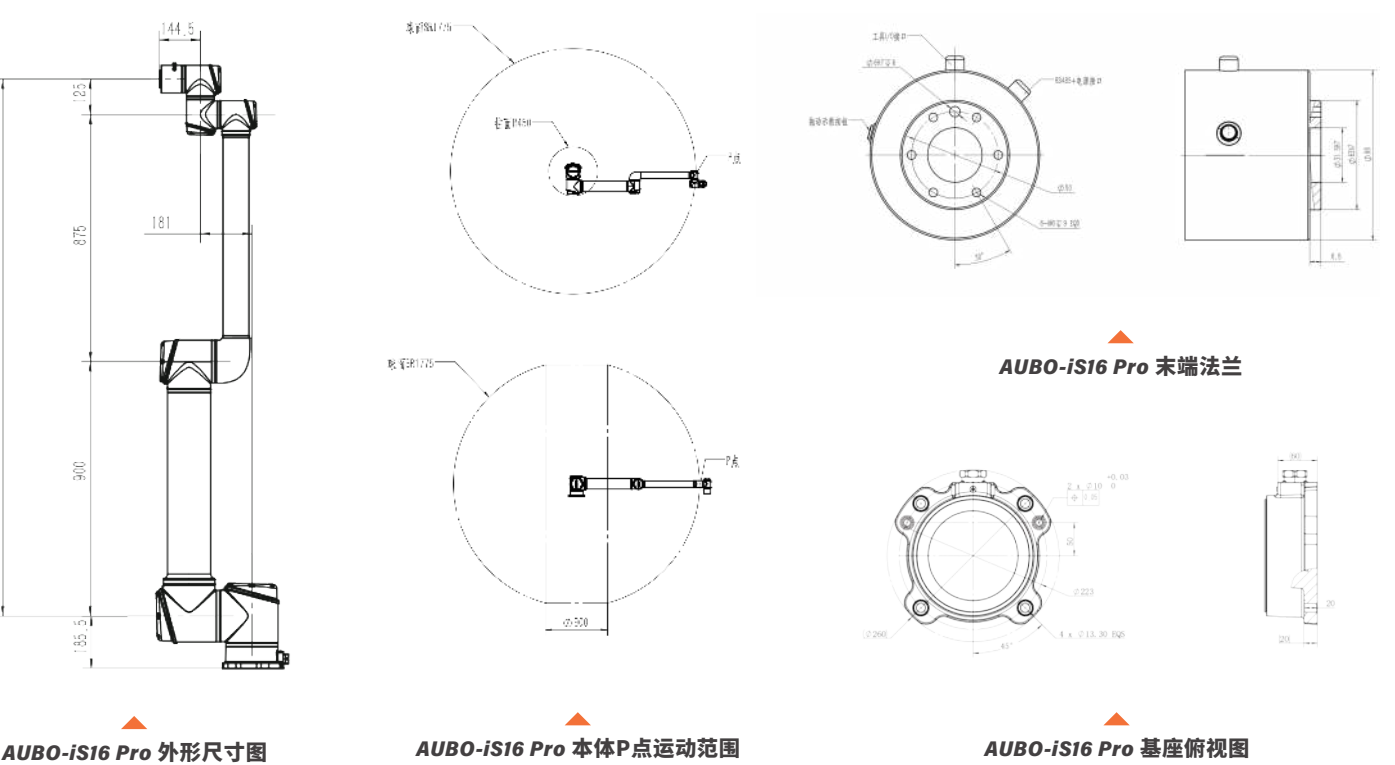
Dimension Drawings

iS20 Pro 尺寸图



iS16 Pro 尺寸图

iS20L Pro 尺寸图

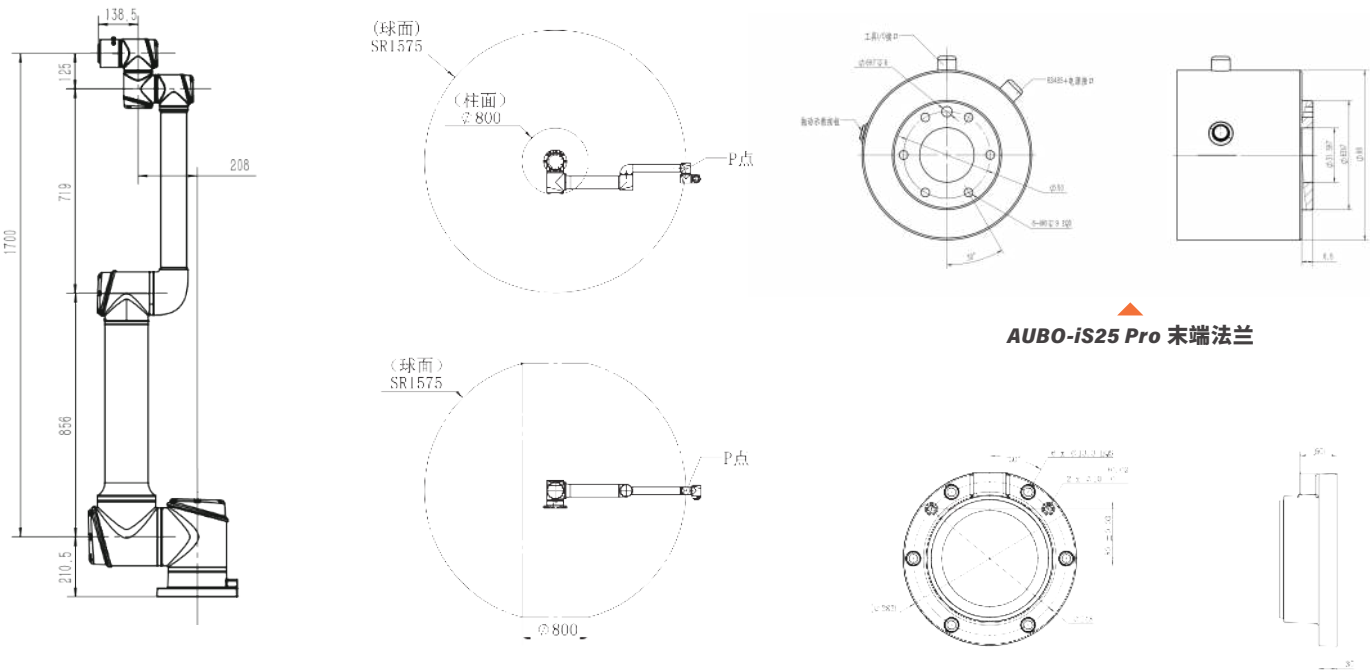


iS25 Pro 尺寸图

Dimension Drawings

Dimension Drawings

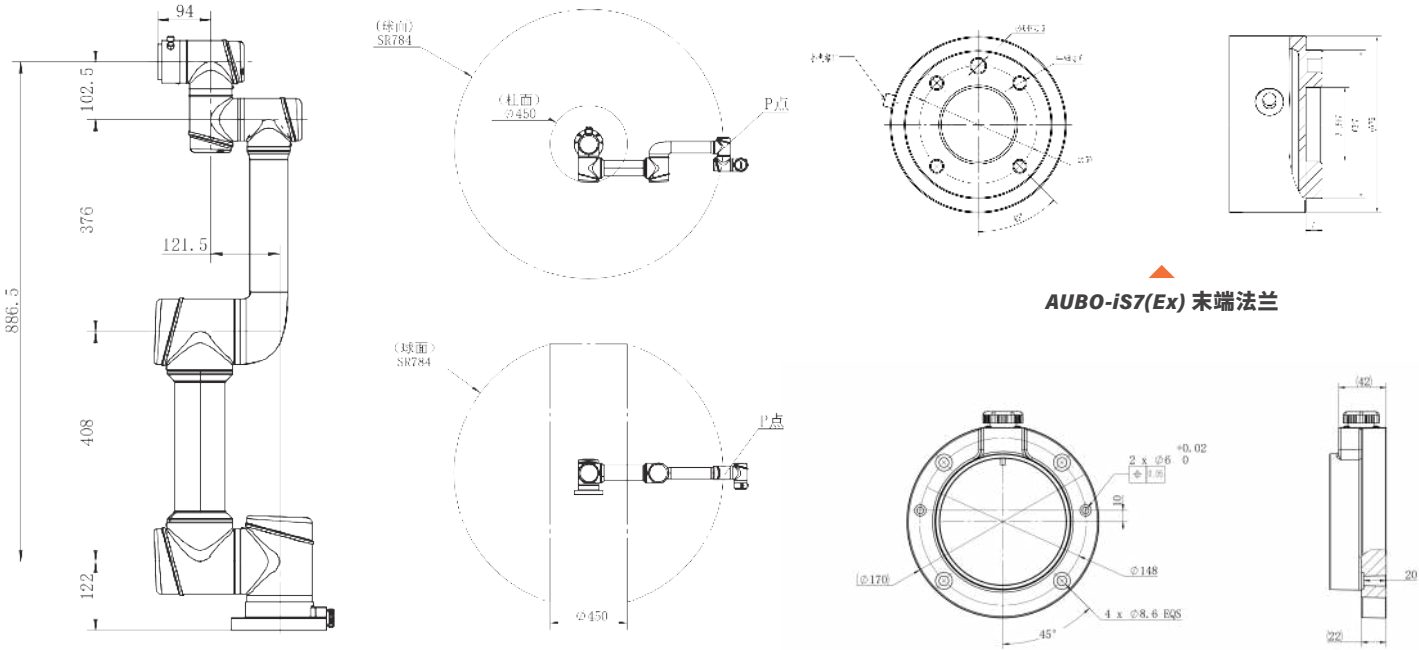
iS7(Ex) 尺寸图



AUBO-iS25 Pro 外形尺寸图

AUBO-iS25 Pro 本体P点运动范围

AUBO-iS25 Pro 基座俯视图



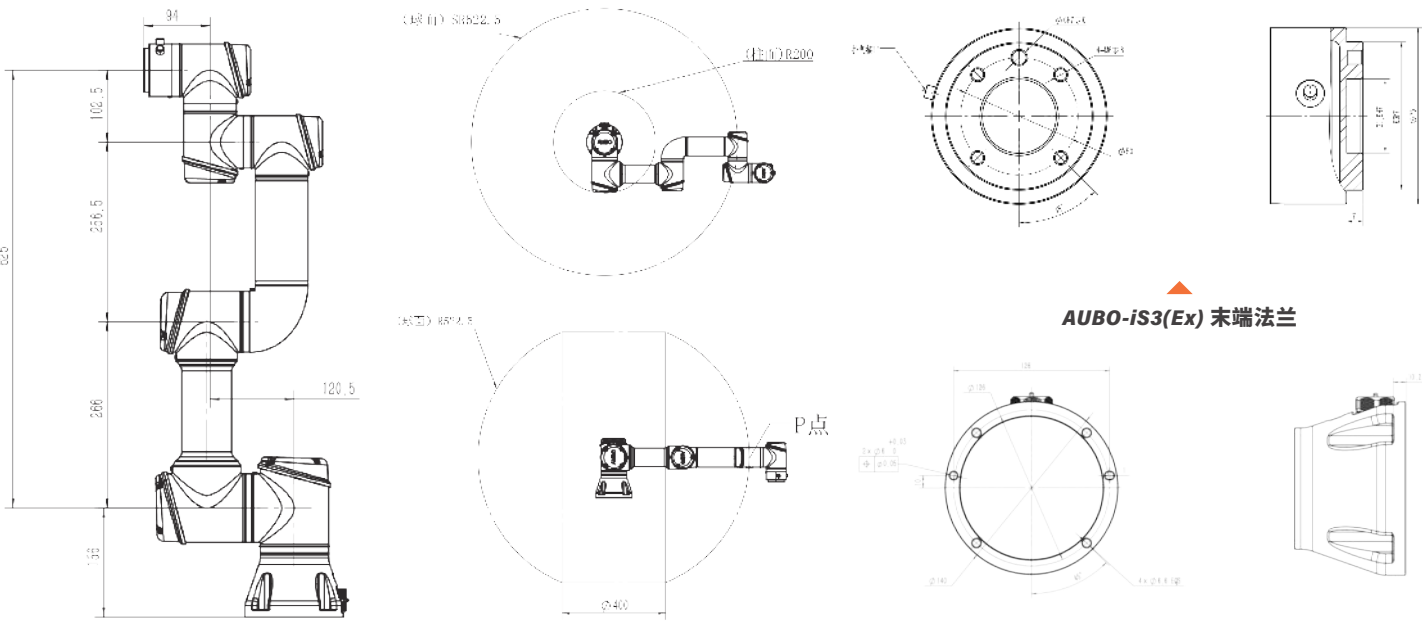
AUBO-iS7(Ex) 外形尺寸图

AUBO-iS7(Ex) 本体P点运动范围

AUBO-iS7(Ex) 基座俯视图

iS3(Ex) 尺寸图

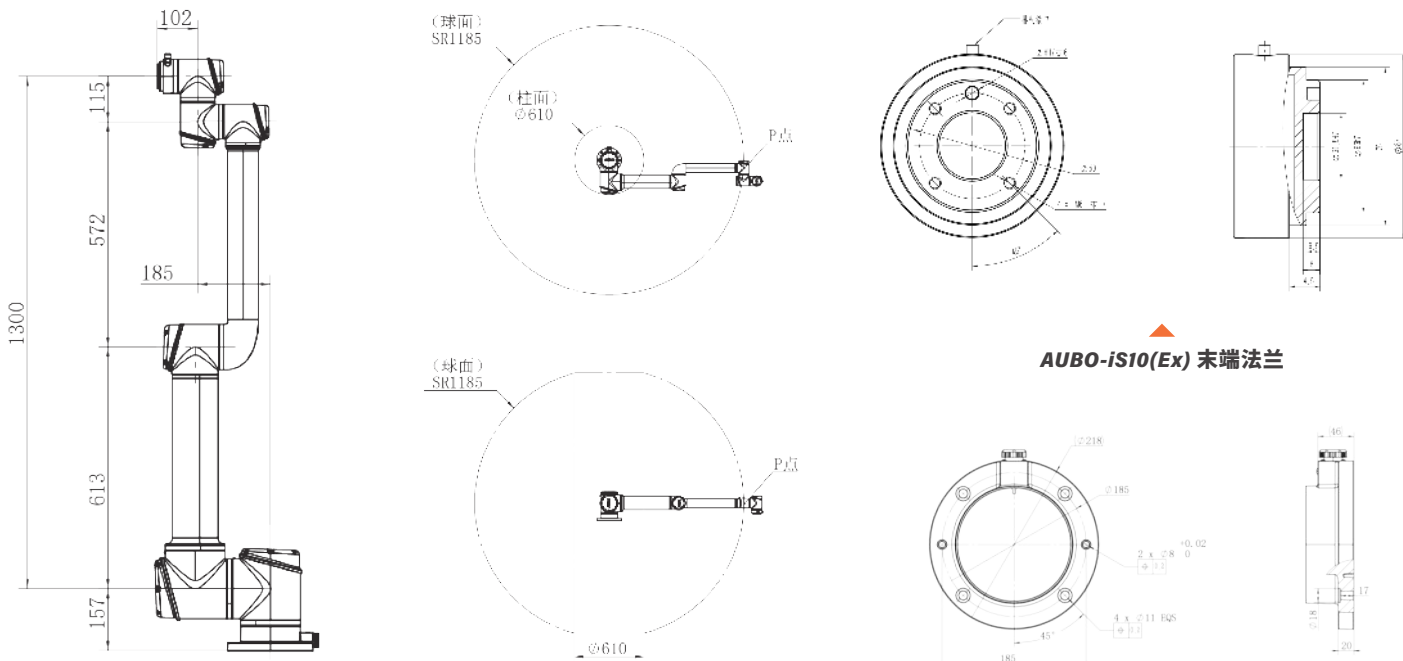
iS10(Ex) 尺寸图



AUBO-iS3(Ex) 外形尺寸图

AUBO-iS3(Ex) 本体P点运动范围

AUBO-iS3(Ex) 基座俯视图

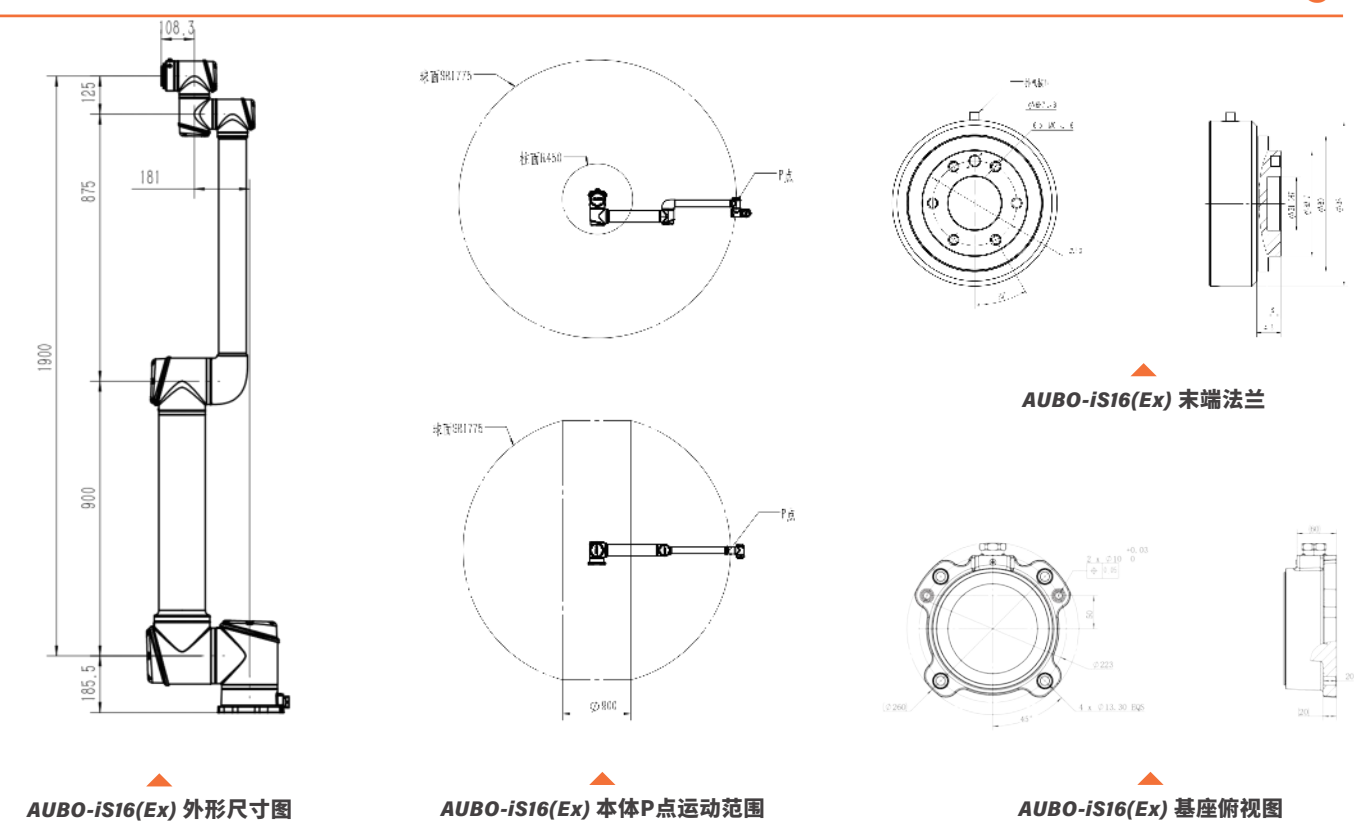


AUBO-iS10(Ex) 外形尺寸图

AUBO-iS10(Ex) 本体P点运动范围

AUBO-iS10(Ex) 基座俯视图

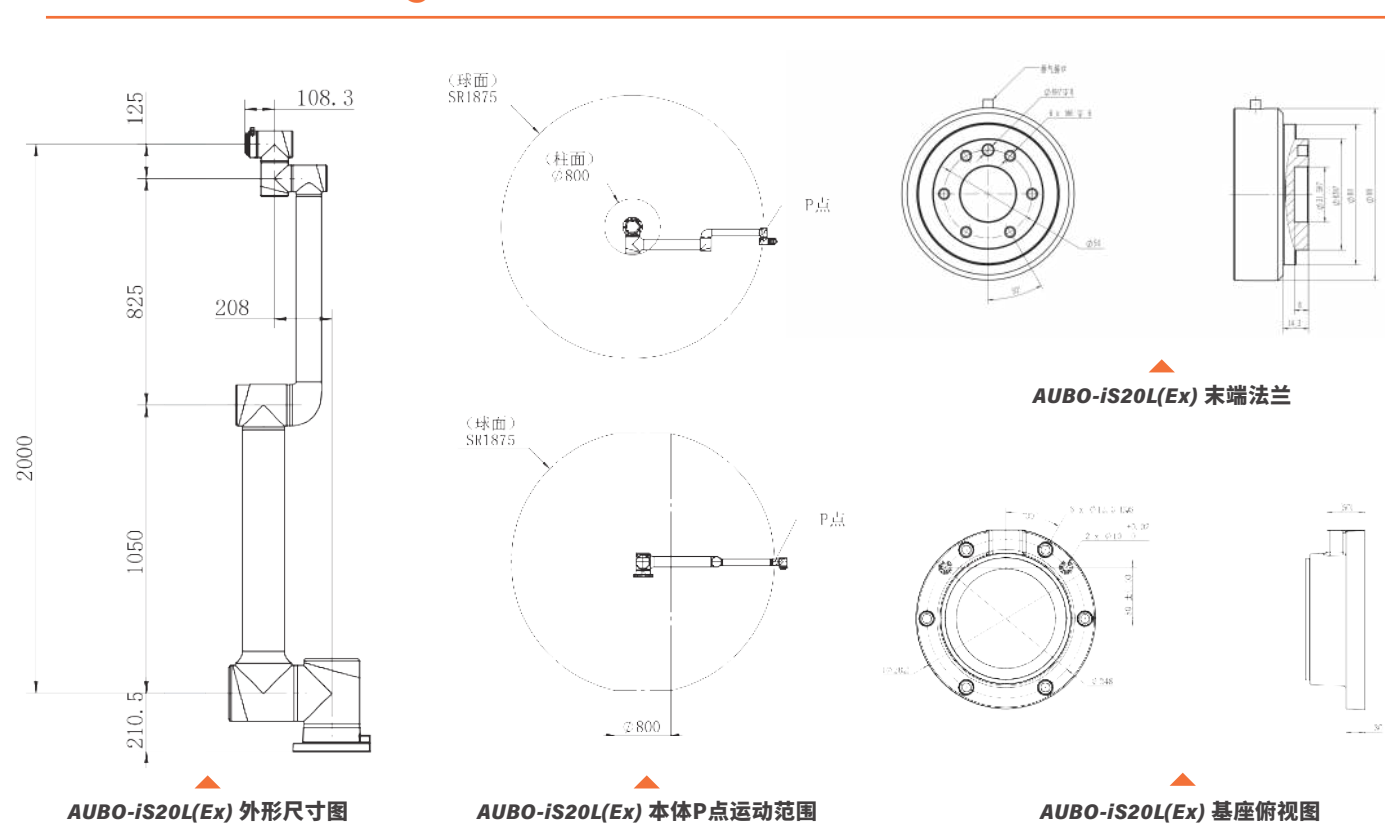
iS16(Ex) 尺寸图



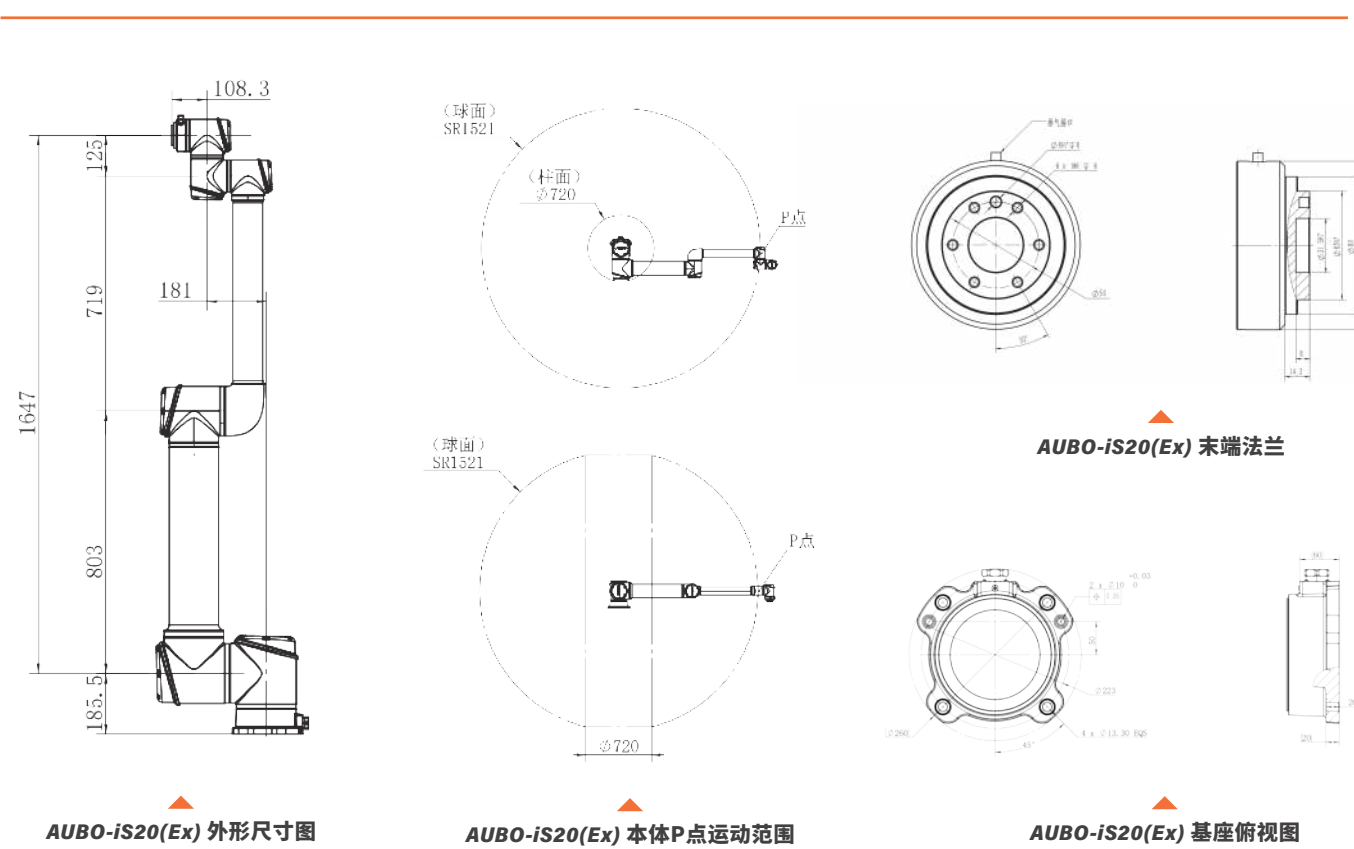
Dimension Drawings

Dimension Drawings

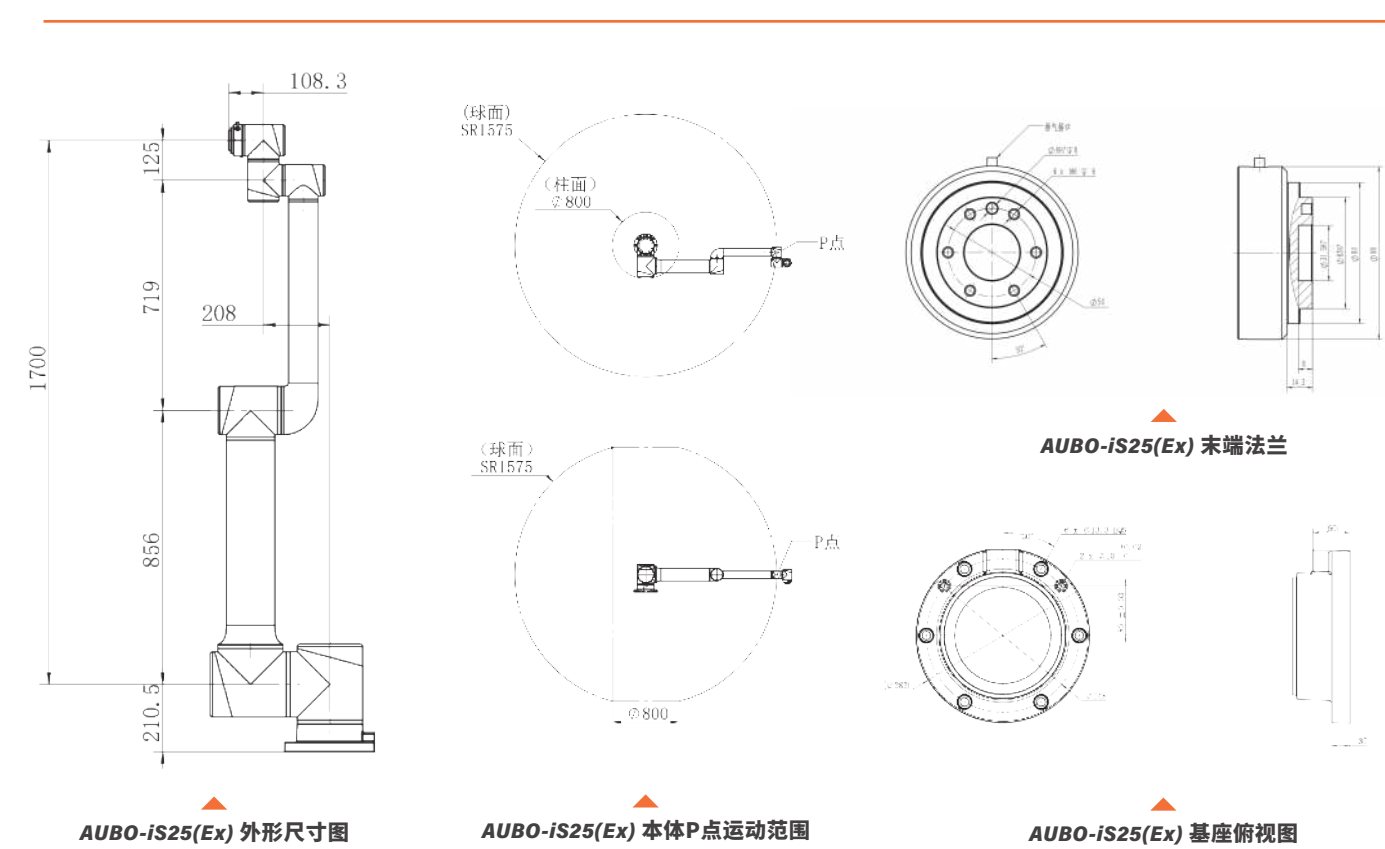
iS20L(Ex) 尺寸图



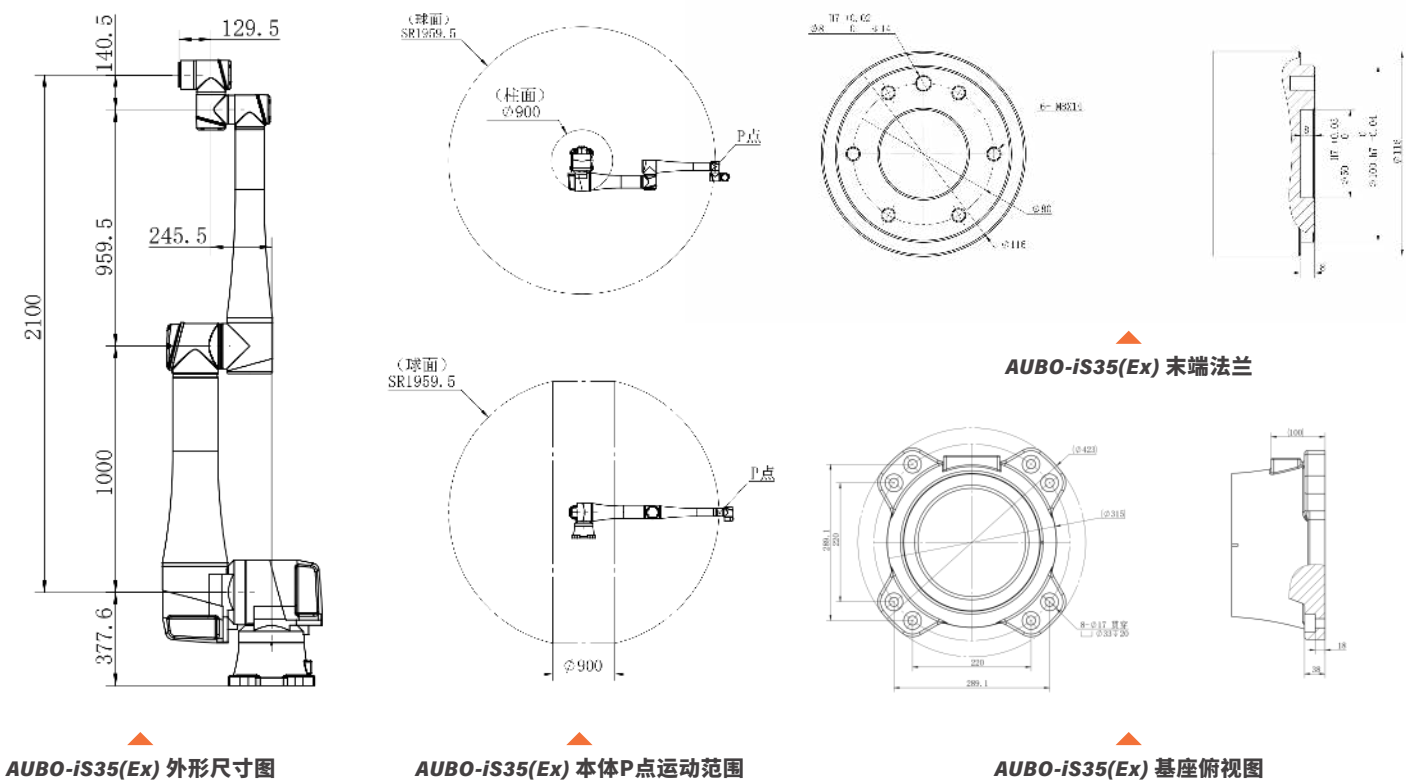
iS20(Ex) 尺寸图



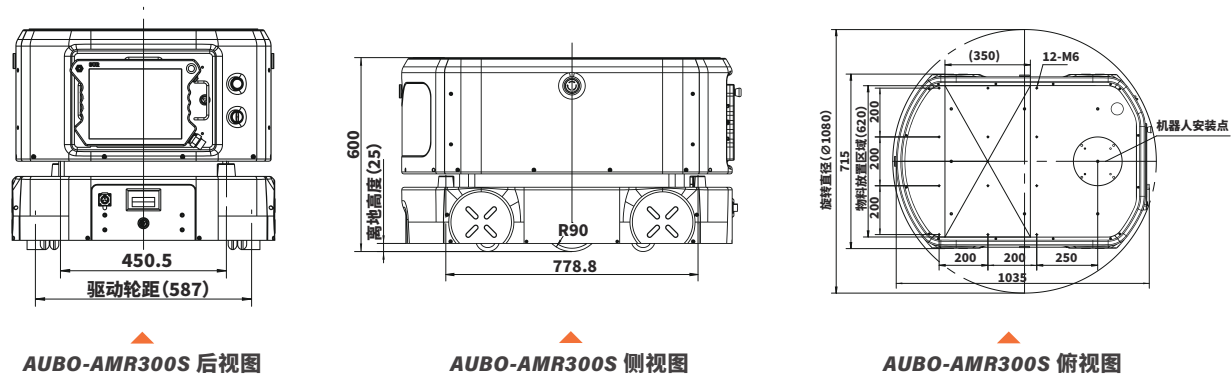
iS25(Ex) 尺寸图



iS35(Ex) 尺寸图



AUBO-AMR300S 尺寸图



更多产品详情



扫码获取